

Буренин А. А., Ковтанюк Л. В., Устинова А. С.

**ВИСКОЗИМЕТРИЧЕСКОЕ ТЕЧЕНИЕ
УПРУГОВЯЗКОПЛАСТИЧЕСКОГО МАТЕРИАЛА
МЕЖДУ ЖЕСТКИМИ КОАКСИАЛЬНЫМИ ЦИЛИНДРИЧЕСКИМИ
ПОВЕРХНОСТЯМИ**

(ИАПУ ДВО РАН, Институт ДВГТУ)

Вискозиметрические опыты являются основными при определении постоянных вязкой и вязкопластической сред. Однако в этих экспериментах необходимо иметь точные решения соответствующей краевой задачи. В теории вязких и неньютоновских жидкостей такие решения давно получены и являются уже классическими [1; 6; 7]. Но существуют гидродинамические процессы, а также процессы интенсивного формоизменения твердых деформируемых тел на стадии пластического течения материалов, когда изучаемые эффекты диктуются упругими свойствами среды. К таким эффектам относятся заметные геометрические изменения в форме и объеме интенсивно деформированных тел в процессах разгрузки после снятия нагружающих усилий и формирования остаточных напряжений в этих процессах. При изучении таких эффектов необходимо пользоваться математической моделью больших упругопластических деформаций. Неньютоновский характер вискозиметрического течения вместе с усложнениями, которые вносит учет упругих свойств, приводит к существенно нелинейной краевой задаче математической физики с неизвестными движущимися границами (границы упруговязкопластических областей).

Ниже приводится решение краевой задачи о вязкопластическом течении несжимаемого упруговязкопластического материала, находящегося в зазоре между двумя жесткими коаксиальными цилиндрическими поверхностями, при повороте внутренней поверхности. Решение получено в рамках модели больших деформаций. Рассчитаны параметры рассматриваемого процесса как в области развивающегося вязкопластического течения, так, и в областях упругого деформирования.

1. Основные модельные соотношения. Для решения поставленной задачи воспользуемся моделью больших упругопластических деформаций, подробно описанной в [2] и обобщенной на случай учета вязких свойств в [5]. В декартовой прямоугольной системе координат компоненты не измеримых в опытах обратимой e_{ij} и необратимой p_{ij} составляющие тензора полных деформаций Альманси d_{ij} определяются дифференциальными уравнениями изменения (переноса) в форме

$$\begin{aligned}
\frac{De_{ij}}{Dt} &= e_{ij} - e_{ij}^p - \frac{1}{2}(e_{ik}(e_{kj} - e_{kj}^p) - (e_{ik} - e_{ik}^p)e_{kj} + e_{ik}F_{kj} - F_{ik}e_{kj}), \\
\frac{Dp_{ij}}{Dt} &= e_{ij}^p - p_{is}F_{sj} - p_{is}e_{sj}^p + F_{si}p_{sj} - e_{is}^p p_{sj}, \\
e_{ij} &= \frac{1}{2}(v_{i,j} + v_{j,i}), \quad v_i = \frac{du_i}{dt} = \frac{\partial u_i}{\partial t} + v_j u_{i,j}, \quad u_{i,j} = \frac{\partial u_i}{\partial x_j}, \\
F_{ij} &= A^{-1}(B^2(e_{ik}e_{kj} - e_{ik}e_{kj}) + B(e_{ik}e_{ks}e_{sj} - e_{ik}e_{ks}e_{sj}) + e_{ik}e_{ks}e_{st}e_{tj} - e_{ik}e_{ks}e_{st}e_{tj}), \\
A &= 8 - 8E_1 + 3E_1^2 - E_2 - \frac{1}{3}E_1^3 + \frac{1}{3}E_3, \quad B = 2 - E_1, \\
E_1 &= e_{kk}, \quad E_2 = e_{ij}e_{ji}, \quad E_3 = e_{ij}e_{jk}e_{ki}.
\end{aligned} \tag{1.1}$$

В (1.1) u_i, v_i – компоненты векторов перемещений и скоростей точек среды, F_{ij} – нелинейная составляющая тензора вращения $r_{ij} = w_{ij} + F_{ij}$, определяющая его отличие от тензора жесткого вращения $w_{ij} = \frac{1}{2}(v_{i,j} - v_{j,i})$, $\frac{D}{Dt}$ – оператор производной Яумана $\left(\frac{Dn_{ij}}{Dt} = \frac{dn_{ij}}{dt} - w_{ik}n_{kj} + n_{ik}w_{kj}\right)$, источник e_{ij}^p в уравнении изменения тензора необратимых деформаций – тензор скоростей их изменения. Согласно уравнениям (1.1), в условиях разгрузки ($e_{ij}^p = 0$) компоненты тензора необратимых деформаций изменяются так же, как при жестком движении тела. Компоненты тензора полных деформаций Альманси d_{ij} через его составляющие e_{ij} и p_{ij} представляются в виде

$$d_{ij} = e_{ij} + p_{ij} - \frac{1}{2}e_{ik}e_{kj} - e_{ik}p_{kj} - p_{ik}e_{kj} + e_{is}p_{sk}e_{kj}. \tag{1.2}$$

Следуя (1.2), обратимыми деформациями следовало бы назвать компоненты тензора $e_{ij} - \frac{1}{2}e_{ik}e_{kj}$, так как именно им оказываются равными компоненты полных деформаций при отсутствии пластических ($p_{ij} = 0$). Однако это только усложняет запись не только уравнения переноса для обратимых деформаций, но и запись, как увидим, формулы Мурнагана при наличии необратимых деформаций ($p_{ij} \neq 0$) и, следовательно, всех последующих соотношений.

Напряжения в среде полностью определяются обратимыми деформациями и, следуя законам термодинамики, для несжимаемой среды связаны с ними зависимостями

$$\begin{aligned}
s_{ij} &= -Pd_{ij} + \frac{\partial W}{\partial d_{ik}}(d_{kj} - 2d_{kj}) \quad \text{при} \quad p_{ij} = 0, \\
s_{ij} &= -P_1d_{ij} + \frac{\partial W}{\partial e_{ik}}(d_{kj} - e_{kj}) \quad \text{при} \quad p_{ij} \neq 0.
\end{aligned} \tag{1.3}$$

В (1.3) P и P_1 – добавочные гидростатические давления. Считая среду изотропной, упругий потенциал W примем в виде

$$W = -2mJ_1 - mJ_2 + bJ_1^2 + (b - m)J_1J_2 - cJ_1^3 + \dots$$

$$J_k = \begin{cases} L_k & \text{при } p_{ij} = 0 \\ I_k & \text{при } p_{ij} \neq 0 \end{cases} \quad (1.4)$$

$$L_1 = d_{kk}, \quad L_2 = d_{ik}d_{ki}, \quad I_1 = e_{kk} - \frac{1}{2}e_{sk}e_{ks}, \quad I_2 = e_{st}e_{ts} - e_{sk}e_{kt}e_{ts} + \frac{1}{4}e_{sk}e_{kt}e_{tn}e_{ns}.$$

Здесь m , b , c – упругие постоянные среды, а выбор инвариантов I_1 , I_2 тензора обратимых деформаций в таком виде обеспечивает предельный переход от второй зависимости (1.3) к первой при стремлении необратимых деформаций к нулю.

Считаем, что необратимые деформации в материале накапливаются при достижении напряженным состоянием поверхности нагружения, которая в условиях принимаемого принципа максимума Мизеса является пластическим потенциалом. В качестве такой поверхности будем использовать условие пластичности Треска, обобщенное на случай учета вязких свойств материала [3, 4], в форме

$$\max |s_i - s_j| = 2k + 2h \max |e_k^p|, \quad (1.5)$$

где k – предел текучести, h – коэффициент вязкости, s_i , e_k^p – главные значения тензоров напряжений и скоростей пластических деформаций.

Скорости необратимых деформаций связаны с напряжениями ассоциированным законом пластического течения

$$e_{ij}^p = I \frac{\partial f}{\partial s_{ij}}, \quad f(s_{ij}, e_{ij}^p) = k, \quad I > 0. \quad (1.6)$$

2. Упругое равновесие. Пусть упруговязкопластический материал, свойства которого описываются модельными зависимостями, приведенными выше, заполняет слой между двумя цилиндрическими матрицами с жесткими стенками. Рассмотрим деформирование данного материала при повороте внутреннего жесткого цилиндра радиуса $r = r_0$, в то время, когда внешний цилиндр радиуса $r = R_0$ остается неподвижным. Таким образом, в цилиндрической системе координат r , j , z граничное условие имеет вид

$$\bar{u} \Big|_{r=R_0} = 0. \quad (2.1)$$

Считаем, что в рассматриваемом случае все точки среды, в том числе и граничные, движутся по окружностям. Составляющие вектора перемещений в этом случае имеют вид

$$u_r = r(1 - \cos q), \quad u_j = r \sin q, \quad (2.2)$$

где, $q = q(r, t)$ – центральный угол закручивания.

При увеличении угла q со временем происходит первоначально только упругое деформирование. При достижении некоторого значения $q_0 = q(t_0)$ в окрестности внутренней жесткой стенки начинается пластическое течение. Примем в дальнейшем $t_0 = 0$ и вычислим параметры напряженно-деформированного состояния в этот момент времени.

Отличными от нуля компонентами тензора Альманси в рассматриваемом случае являются

$$d_{rr} = -\frac{1}{2}g^2, \quad d_{jj} = \frac{1}{2}g, \quad g = r \frac{\partial q}{\partial r}. \quad (2.3)$$

Согласно зависимостям (1.3) и (1.4) компоненты напряжений с точностью слагаемых до второго порядка по деформациям найдутся зависимостями

$$\begin{aligned}
s_{rr} = s_{zz} &= -(P + 2m) - \frac{1}{2}(b + m)g^2 = -s, \\
s_{jj} &= -(P + 2m) + \frac{1}{2}(b - m)g^2 = -s + mg^2, \\
s_{rj} &= mg.
\end{aligned} \tag{2.4}$$

Из условий равновесия

$$\begin{aligned}
\frac{\partial s_{rr}}{\partial r} + \frac{s_{rr} - s_{jj}}{r} &= 0, \\
\frac{\partial s_{rj}}{\partial r} + 2\frac{s_{rj}}{r} &= 0,
\end{aligned} \tag{2.5}$$

воспользовавшись граничным условием (2.1) и условием пластичности в форме

$$(s_{rr} - s_{jj})^2 + 4s_{rj}^2 = 4k^2,$$

найдем угол q_0 , при повороте на который начнется пластическое течение

$$q_0 = \frac{k}{2m} \left(1 - \frac{r_0^2}{R_0^2} \right). \tag{2.6}$$

Компоненты напряжений в условиях упругого равновесия определяются зависимостями

$$s_{rr} = s_{zz} = \frac{k^2}{4m} \left(1 - \frac{r_0^4}{r^4} \right) + s_0, \quad s_{jj} = \frac{k^2}{4m} \left(1 + 3\frac{r_0^4}{r^4} \right) + s_0, \quad s_{rj} = -k \frac{r_0^2}{r^2},$$

где s_0 – значение компоненты напряжений s_{rr} на поверхности $r = r_0$ в момент начала пластического течения.

Из соотношений (1.2) найдем необходимые для дальнейших вычислений зависимости

$$e_{rj} = d_{rj} = -\frac{k}{2m} \frac{r_0^2}{r^2}, \quad e_{rr} = -\frac{3}{2} e_{rj}^2, \quad e_{jj} = \frac{1}{2} e_{rj}^2. \tag{2.7}$$

3. Необратимое деформирование. С момента времени $t = t_0 = 0$ при дальнейшем увеличении угла поворота в окрестности внутреннего жесткого цилиндра развивается область вязкопластического течения, ограниченная поверхностями $r_0 \leq r \leq r_1(t)$, где $r_1(t)$ – движущаяся граница пластической области, отделяющая ее от зоны упругого деформирования $r_1(t) \leq r \leq R_0$.

Согласно зависимостям (1.1) и (1.2) кинематика среды определяется соотношениями

$$\begin{aligned}
u_r &= r(1 - \cos q(r, t)), \quad u_j = r \sin q(r, t), \\
v_j &= r \frac{\partial q}{\partial t}, \quad e_{rj} = \frac{1}{2} \left(\frac{\partial v_j}{\partial r} - \frac{v_j}{r} \right) = \frac{\partial d_{rj}}{\partial t} = \frac{1}{2} r \frac{\partial^2 q}{\partial r \partial t}, \\
e_{rj} &= e_{rj}^e + e_{rj}^p = \frac{\partial e_{rj}^e}{\partial t} + \frac{\partial p_{rj}}{\partial t}, \\
e_{rr}^p &= \frac{\partial p_{rr}}{\partial t} + 2p_{rj} (r_{j,r} + e_{rj}^p), \quad e_{jj}^p = \frac{\partial p_{jj}}{\partial t} + 2p_{rj} (r_{r,j} + e_{rj}^p), \\
e_{rr}^p &= -e_{jj}^p = -2e_{rj}^p e_{rj}.
\end{aligned} \tag{3.1}$$

Интегрированием уравнений равновесия (квазистатическое приближение) в области обратимого деформирования так же, как и ранее, используя условие (2.1), найдем

$$s_{rj} = \frac{c(t)}{2mr^2}, \quad q(r,t) = \frac{c(t)(r^2 - R_0^2)}{2mR_0^2 r^2}. \quad (3.2)$$

В (3.2) $c(t)$ – неизвестная функция интегрирования.

Для компонент напряжений в области вязкопластического течения $r_0 \leq r \leq r_1(t)$, следуя второй зависимости (1.3), получим

$$\begin{aligned} s_{rr} = s_{zz} &= -(P_1 + 2m) - 2(b + m)e_{rj}^2 = -s_1(t), \\ s_{jj} &= -(P_1 + 2m) + 2(b - m)e_{rj}^2 = -s_1(t) + 4me_{rj}^2, \\ s_{rj} &= 2me_{rj}. \end{aligned} \quad (3.3)$$

При записи выражений (3.3) использовались кинематические зависимости (2.7). С другой стороны, интегрированием уравнений равновесия можно получить

$$s_{rj} = \frac{m(t)}{r^2}, \quad e_{rj} = \frac{m(t)}{2mr^2}. \quad (3.4)$$

Из условий непрерывности компонент напряжений на упругопластической границе $r = r_1(t)$ получим, что

$$m(t) = c(t), \quad s(t) = s_1(t).$$

Условие пластического течения (1.5) в нашем случае переписется в форме

$$s_{rj}^2 - (k + h|e_{rj}^p|)^2 = 0. \quad (3.5)$$

Следуя ассоциированному закону пластического течения (1.6) и условию (3.5), найдем

$$s_{rj} = -k + he_{rj}^p, \quad l = -\frac{e_{rj}^p}{k - he_{rj}^p}. \quad (3.6)$$

Сравнение зависимостей (3.4) и (3.6) позволяет найти скорость пластической деформации

$$e_{rj}^p = \frac{1}{h} \left(\frac{c(t)}{r^2} + k \right) \quad (3.7)$$

Учитывая второе равенство (3.4), из кинематических зависимостей (3.1), используя условие непрерывности функции $q(r,t)$ на упругопластической границе $r = r_1(t)$, для области необратимого деформирования найдем

$$\begin{aligned} q(r,t) &= \frac{c(t)}{2m} \left(\frac{1}{R_0^2} - \frac{1}{r^2} \right) + \frac{c_1(t)}{h} \left(\frac{1}{r_1^2(t)} - \frac{1}{r^2} \right) + \frac{2kt}{h} \ln \frac{r}{r_1(t)}, \\ c_1(t) &= \int c(t) dt. \end{aligned} \quad (3.8)$$

Условие непрерывности производной $\frac{\partial q}{\partial r}$ на границе $r = r_1(t)$ и задание условия нагружения на границе $r = r_0$ позволяют вычислить функции $c(t)$ и $c_1(t)$ и получить обыкновенное дифференциальное уравнение для $r_1(t)$:

$$c_1(t) = -ktr_1^2, \quad c(t) = -k \left(r_1^2 + 2r_1 \dot{r}_1 t \right)$$

$$\dot{r}_1 = \frac{\frac{kr_1^2}{2m} \left(\frac{1}{R_0^2} - \frac{1}{r_0^2} \right) + \frac{kt}{h} \left(1 - \frac{r_1^2}{r_0^2} - 2 \ln \frac{r_0}{r_1} \right) + q(r_0, t)}{\frac{ktr_1}{m} \left(\frac{1}{r_0^2} - \frac{1}{R_0^2} \right)}. \quad (3.9)$$

Развитие зоны вязкопластического течения $r_1(t) = \frac{r_1(t)}{R_0}$ со временем ($t = at$) при значениях постоянных

$$\frac{ah}{m} = 0.004, \quad \frac{r_0}{R_0} = 0.5, \quad \frac{k}{m} = 0.00621 \quad (3.10)$$

показано на рис. 1. При увеличении угла поворота со временем (для численного решения был выбран линейный закон $q(r, t) = q_0(1 + at)$) функция $r_1(t)$ асимптотически приближается к некоторому значению, зависящему от свойств материала.

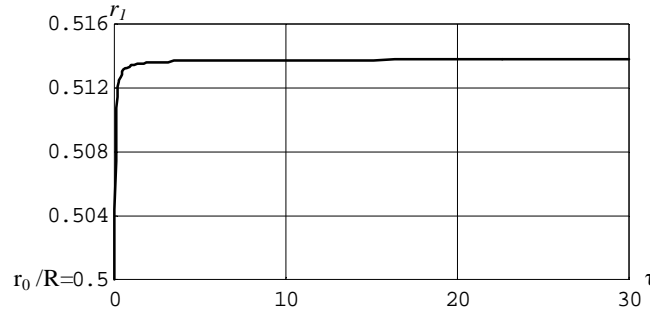


Рис. 1

По найденной функции $r_1(t)$ определяются функция $q(r, t)$, напряжения, полные и обратимые деформации, как в области обратимого деформирования, так и в области вязкопластического течения. Согласно формуле (1.2) разделения полных деформаций на обратимые и необратимые, компоненты пластических деформаций определяются зависимостями

$$p_{rj} = \frac{kt}{h} \left(1 - \frac{r_1^2}{r^2} \right), \quad p_{jj} = 2e_{rj} p_{rj}, \quad p_{rj} = 2d_{rr} (e_{rj} - d_{rj}) \quad (3.11)$$

4. Разгрузка и течение при повороте цилиндра в обратную сторону. При остановке внутреннего цилиндра ($q = q_1$) в некоторый момент времени $t = t_1$ граница области вязкопластического течения определяется значением $r_1 = r_1(t_1)$. Если далее угол поворота не увеличивать, то данное значение не изменяется. Неизменными при этом остаются и компоненты деформаций, а, следовательно, и напряжений. Если процесс деформирования закончен, то такие деформации и напряжения являются остаточными.

Рассмотрим, как будет изменяться напряженно-деформированное состояние, если, начиная с момента времени $t = t_1$ (или любого момента $t > t_1$), поворачивать внутренний цилиндр в обратную сторону.

До достижения углом поворота значения $q(t_2) = q_2$ в материале происходит только обратимое деформирование, а, начиная с момента времени $t = t_2$, в окрестности внутреннего жесткого цилиндра напряженное состояние выходит на поверхность нагружения

$$s_{ij}(r_0) = k \quad (4.1)$$

и начинает свое развитие новая область пластического течения. Для нахождения начального параметра пластического течения q_2 необходимо решить задачу упругого равновесия с накопленными необратимыми деформациями. В области обратимого деформирования $r_1 \leq r \leq R_0$ компоненты деформаций и напряжений определяются зависимостями (2.3) и (2.4), а значение $q(r)$ - выражением (3.2) при $t = t_2$. В области с накопленными необратимыми деформациями, учитывая, что до момента начала пластического течения компонента p_{ij} тензора пластических деформаций не изменяется ($e_{ij}^p = 0$) функцию, $q(r)$ определим из условий $d_{ij} = e_{ij} + p_{ij}$ и непрерывности $q(r)$ при $r = r_1$.

$$q(r) = \frac{2kt_1}{h} \left(\ln \frac{r}{r_1} + \frac{1}{2} \left(\frac{r_1^2}{r^2} - 1 \right) \right) + \frac{c(t_2)}{2m} \left(\frac{1}{R_0^2} - \frac{1}{r^2} \right) \quad (4.2)$$

Отметим, что хотя компоненты p_{rr} и p_{jj} изменяются, тензор необратимых деформаций при этом остается неизменным. Из равенств (4.1) и (4.2) определим угол q_2 .

$$q_2 = \frac{2kt_1}{h} \left(\ln \frac{r_0}{r_1} + \frac{1}{2} \left(\frac{r_1^2}{r_0^2} - 1 \right) \right) + \frac{k}{2m} \left(\frac{r_0^2}{R_0^2} - 1 \right). \quad (4.3)$$

При дальнейшем изменении (уменьшении) угла q для определения компонент напряжений уравнения равновесия необходимо проинтегрировать в трех областях: в области обратимого деформирования $r_1 \leq r \leq R_0$, в области с неизменяющимся тензором необратимых деформаций $r_2(t) \leq r \leq r_1$ и в области пластического течения $r_0 \leq r \leq r_2(t)$, где $r_2(t)$ - граница данной области. В первых двух областях, как и ранее, найдем, что компоненты напряжений и функция $q(r, t)$ определяются соотношениями (3.2) и (3.4) и (4.2), в которых функцию $c(t)$ заменим ее текущим значением $x(t)$. В области пластического течения $r_0 \leq r \leq r_2(t)$, воспользовавшись зависимостями (3.4) и условием пластичности (3.5), найдем

$$s_{ij} = k + h e_{ij}^p, \quad e_{ij}^p = \frac{1}{h} \left(\frac{x(t)}{r^2} - k \right) \quad (4.4)$$

Из кинематических зависимостей (3.1) и условия непрерывности $q(r, t)$ при $r = r_2(t)$, используя (4.4), получим, что в области пластического течения

$$q(r, t) = \frac{x(t)}{2m} \left(\frac{1}{R_0^2} - \frac{1}{r^2} \right) + \frac{kt_1}{h} \left(2 \ln \frac{r_2(t)}{r_1} + \frac{r_1^2}{r_2^2(t)} - 1 \right) - \frac{1}{h} \left(2kt \ln \frac{r}{r_2(t)} + x_1(t) \left(\frac{1}{r^2} - \frac{1}{r_2^2(t)} \right) \right) \quad x_1(t) = \int x(t) dt. \quad (4.5)$$

Используя условие непрерывности функции $\frac{\partial q}{\partial r}$ при $r = r_2(t)$, определим неизвестные функции $x(t)$, $x_1(t)$ и получим дифференциальное уравнение изменения для $r_2(t)$:

$$\begin{aligned}
x_1(t) &= k(t_1 + t)r_2^2 - kt_1r_1^2, & x(t) &= 2kr_2 \dot{r}_2(t_1 + t) + kr_2^2, \\
q(r_0, t) &= \frac{2k(t_1 + t)r_2 \dot{r}_2 + kr_2^2}{2m} \left(\frac{1}{R_0^2} - \frac{1}{r_0^2} \right) + \frac{kt_1}{h} \left(2 \ln \frac{r_2}{r_1} + \frac{r_1^2}{r_2^2} - 1 \right) - \\
&\quad - \frac{1}{h} \left[2kt \ln \frac{r_0}{r_2} + (k(t_1 + t)r_2^2 - kt_1r_1^2) \left(\frac{1}{r_0^2} - \frac{1}{r_2^2} \right) \right].
\end{aligned} \tag{4.6}$$

Развитие области вязкопластического течения $r_2(t)$ при значениях постоянных (3.10), $t_1 = 0.1$ и изменении $q(r_0, t)$ по закону $q(r_0, t) = q_2(1 - at)$ показано на рис. 2. Так же, как и

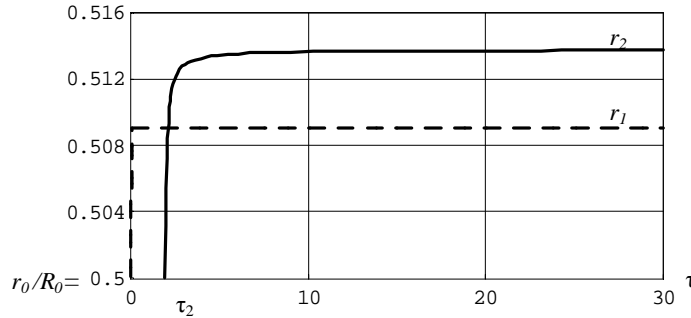


Рис. 2

на рис. 1. функция $r_2(t)$ имеет горизонтальную асимптоту. Существенно, что область течения при этом увеличивается. По найденной функции $r_2(t)$ ($x(t)$) напряжения во всей области деформирования определяются зависимостями

$$\begin{aligned}
s_{rr} = s_{zz} &= \frac{x^2(t)}{4m} \left(\frac{1}{r_0^4} - \frac{1}{r^4} \right) + s_0, \\
s_{jj} &= \frac{x^2(t)}{4m} \left(\frac{1}{r_0^4} + \frac{3}{r^4} \right) + s_0, & s_{rj} &= \frac{x(t)}{r^2}.
\end{aligned}$$

Работа выполнена при финансовой поддержке РФФИ (проект № 05-01-00537-а), фонда содействия отечественной науки и гранта Президента МК.1774.2005.1

ЛИТЕРАТУРА

1. Бахшиян, Ф. А. Вращение жесткого цилиндра в вязкопластичной среде / Ф. А. Бахшиян // ПММ. – 1948. – 12. Вып. 6. – С. 650–661.
2. Буренин, А. А. Об одной простой модели для упругопластической среды при конечных деформациях / А. А. Буренин, Г. И. Быковцев, Л. В. Ковтанюк // ДАН. – 1996. – Т. 347, № 2. – С. 199–201.
3. Быковцев, Г. И. О вязкопластическом течении круглых пластин и оболочек / Г. И. Быковцев, Т. Д. Семькина // Изв. АН СССР. Механика и машиностроение. – 1964. – № 4. – С. 68–76.
4. Знаменский, В. А. Об уравнениях вязкопластического тела при кусочно-линейных потенциалах / В. А. Знаменский, Д. Д. Ивлев // Изв. АН СССР. ОТН. Механика и машиностроение. – 1963. – № 6. – С. 114–118.
5. Ковтанюк, Л. В. О теории больших упругопластических деформаций материалов при учете температурных и реологических эффектов / Л. В. Ковтанюк, А. В. Шитиков // Вестник ДВО РАН. 2006. – №4. – С. 87–93.
6. Огибалов, П. М. Нестационарные движения вязкопластичных сред / П. М. Огибалов, А. Х. Мирзаджанзаде. – М. : Изд-во МГУ, 1970. – 415 с.
7. Сафрончик, А. И. Вращение цилиндра с переменной скоростью в вязкопластичной среде / А. И. Сафрончик // ПММ. – 1959. – 23. – Вып. 6. – С. 998–1014.