

## О ПЛАСТИЧЕСКОМ СОСТОЯНИИ БЫСТРОВРАЩАЮЩЕЙСЯ КОНИЧЕСКОЙ ТРУБЫ

(Институт механики НАН Армении)

Исследуется пластическое состояние быстровращающейся конической трубы при условии полной пластичности. Получены характеристические соотношения, определяющие напряженное состояние и поле скоростей перемещений. Полученные соотношения позволяют определить предельное значение угловой скорости.

Пластическое течение быстровращающейся конической трубы при условии пластичности Губера–Мизеса было исследовано М.А. Задояном [1]. В настоящей работе исследуется пластическое состояние той же задачи при предположении, что материал трубы подчиняется закону полной пластичности  $s_2 = s_3$ ,  $s_1 = s_2 + 2k$ ,  $k = const$ , а касательные напряжения отличны от нуля  $t_{rj}, t_{rj}, t_{jj} \neq 0$ . Предполагается, что все компоненты не зависят от угла поворота  $j$ .

Таким образом, имеем быстровращающуюся коническую трубу (рис. 1) с углами конусообразности  $a_0, a_n$ . При заданных граничных условиях требуется найти поля напряжений, скоростей перемещений и соответствующее значение угловой скорости.

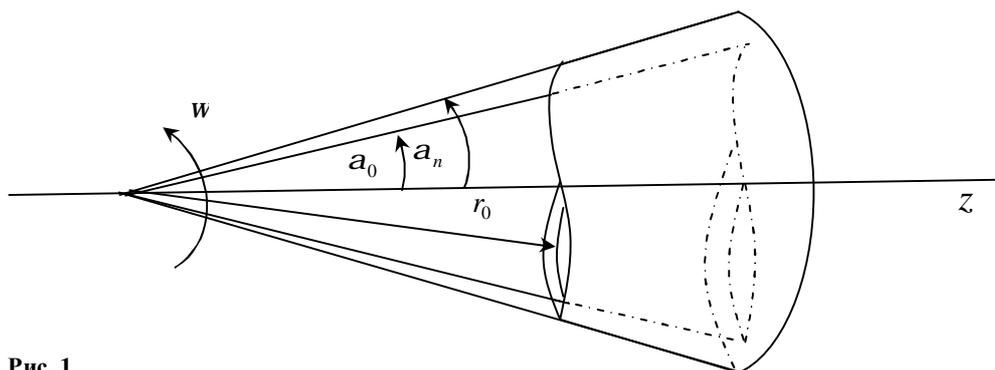


Рис. 1

Принимая  $2k = 1$  уравнения равновесия в сферической системе координат с безразмерными напряжениями, можем записать:

$$\begin{aligned}
\frac{\partial s_r}{\partial r} + \frac{1}{r} \frac{\partial t_{rJ}}{\partial J} + \frac{1}{r} (2s_r - s_J - s_j + t_{rJ} \operatorname{ctg} J) + nw^2 r \sin^2 J &= 0, \\
\frac{\partial t_{rJ}}{\partial r} + \frac{1}{r} \frac{\partial s_J}{\partial J} + \frac{1}{r} [(s_J - s_j) \operatorname{ctg} J + 3t_{rJ}] + nw^2 r \sin J \cos J &= 0, \\
\frac{\partial t_{rj}}{\partial r} + \frac{1}{r} \frac{\partial t_{Jj}}{\partial J} + \frac{1}{r} [2t_{Jj} \operatorname{ctg} J + 3t_{rj}] &= 0,
\end{aligned} \tag{1}$$

где  $n = \frac{r}{2k}$ ,  $r$  – масса единицы объема материала.

Из условий полной пластичности имеем:

$$\begin{aligned}
s_r &= s - \frac{1}{3} + \frac{1}{2}(1 - \cos y), \\
s_J &= s - \frac{1}{3} + \frac{1}{2}(1 + \cos y) \cos^2 x, \quad s_j = s - \frac{1}{3} + \frac{1}{2}(1 + \cos y) \sin^2 x, \\
t_{rJ} &= \frac{1}{2} \sin y \cos x, \quad t_{rj} = \frac{1}{2} \sin y \sin x, \quad t_{Jj} = \frac{1}{2}(1 + \cos y) \sin x \cos x, \\
s &= \frac{1}{3}(s_r + s_\theta + s_j),
\end{aligned} \tag{2}$$

где  $y, x$  направляющие косинусы, определяющие ориентацию главного напряжения  $s_1$  в системе координат  $r\theta j$ :

$$n_1 = \sin \frac{y}{2}, \quad n_2 = \cos \frac{y}{2} \cos x, \quad n_3 = \cos \frac{y}{2} \sin x. \tag{3}$$

Подставляя (2) в (1) получим систему уравнений гиперболического типа [2,3,4]:

$$\begin{aligned}
\frac{\partial s}{\partial r} + \frac{1}{2} \sin y \frac{\partial y}{\partial r} + \frac{1}{2r} \cos y \cos x \frac{\partial y}{\partial J} - \frac{1}{2r} \sin y \sin x \frac{\partial x}{\partial J} + \\
+ \frac{1}{2r} [1 - 2 \cos y + \sin y \cos x \operatorname{ctg} J] + nw^2 r \sin^2 J &= 0, \\
\frac{1}{r} \frac{\partial s}{\partial J} + \frac{1}{2} \cos y \cos x \frac{\partial y}{\partial r} - \frac{1}{r} \sin y \cos^2 x \frac{\partial y}{\partial J} - \frac{1}{2} \sin y \sin x \frac{\partial x}{\partial r} - \\
- \frac{2}{r} \cos x \sin x (1 + \cos y) \frac{\partial x}{\partial J} + \frac{1}{2r} [\sin y \cos x + (1 + \cos y) \cos 2x \operatorname{ctg} J] + \\
+ nw^2 r \sin J \cos J &= 0, \\
\cos y \sin x \frac{\partial y}{\partial r} + \sin y \cos x \frac{\partial x}{\partial r} - \frac{1}{r} \sin y \sin x \cos x \frac{\partial y}{\partial J} + \\
+ \frac{1}{r} (1 + \cos y) \cos 2x \frac{\partial x}{\partial J} + \frac{1}{r} [3 \sin y \cos x + (1 + \cos y) \sin 2x \operatorname{ctg} J] &= 0.
\end{aligned} \tag{4}$$

Добавим к (4) следующие соотношения:

$$\begin{aligned}
\frac{\partial s}{\partial r} dr + \frac{\partial s}{\partial J} dJ &= ds, \\
\frac{\partial x}{\partial r} dr + \frac{\partial x}{\partial J} dJ &= dx, \\
\frac{\partial y}{\partial r} dr + \frac{\partial y}{\partial J} dJ &= dy.
\end{aligned} \tag{5}$$

(4) и (5) рассмотрим как систему линейных алгебраических уравнений относительно  $\frac{\partial s}{\partial r}, \frac{\partial s}{\partial J}, \frac{\partial x}{\partial r}, \frac{\partial x}{\partial J}, \frac{\partial y}{\partial r}, \frac{\partial y}{\partial J}$ . В характеристических линиях одновременно должно выполняться  $\Delta = \Delta_i = 0, i = 1, \dots, 6$ . Из  $\Delta = \Delta_6 = 0$  получим следующее характеристическое соотношение:

$$4 \cos x \left( \frac{d \ln r}{dJ} \right)^3 \left[ \sin^2 x \sin^2 y - (1 + \cos y) \cos y \cos 2y \right] + \left( \frac{d \ln r}{dJ} \right)^2 \left[ -2(1 + \cos 2x + \cos 4x) \sin y + (3 - \cos 4x) \sin 2y + (2 + \cos 2x)(2 \sin 3y + \sin 4y) \right] - 4 \cos x \cos^2 y \frac{d \ln r}{2 dJ} [5 - 10 \cos y + \cos 2x(1 + 3 \cos y) - \cos 3y] - 2 \sin 2y = 0, \quad (6)$$

а вдоль характеристических направлений  $(a, b, g)$  имеет место:

$$f_1(y, x) dy + 2 f_2(y, x) ds + f_3(y, x) dx + f_4(y, x) dJ = 0, \quad (7)$$

где приняты следующие обозначения:

$$f_1(y, x) = \left( \frac{d \ln r}{dJ} \right)^2 \cos^2 x \sin 2y - \frac{d \ln r}{dJ} \cos x \sin^2 y (5 + \cos 2x) - \sin 2y, \\ f_2(y, x) = \left( \frac{d \ln r}{dJ} \right)^2 \sin 2x \sin y + 2 \frac{d \ln r}{dJ} \cos y \sin x, \quad (8) \\ f_3(y, x) = \left( \frac{d \ln r}{dJ} \right)^2 \sin 2x - \frac{1}{2} \frac{d \ln r}{dJ} \sin 2y \sin 2x \cos x, \\ f_4(y, x) = 2 \left( \frac{d \ln r}{dJ} \right)^3 \left( n w^2 r^2 \sin 2x \sin y \sin^2 J + \cos x \left[ \cos y \sin 2x (1 + \cos y) \operatorname{ctg} J + \frac{3}{2} \cos x \sin 2y + \sin x \sin y (1 - 2 \cos y) + \frac{1}{2} \sin 2x \sin^2 y \operatorname{ctg} J \right] \right) + \left( \frac{d \ln r}{dJ} \right)^2 \left[ 2 \cos y \sin x - 4 \cos^2 y \sin x - 4 \sin y \sin 2x \operatorname{ctg} J - \frac{3}{2} \sin 2y \sin 2x \operatorname{ctg} J - \frac{1}{2} \sin 4x \sin y (1 + \cos y) - 2 \cos x \sin^2 y \left( 3 + 6 \cos^2 x - \frac{1}{2} \sin 2x \right) + n w^2 r^2 \left( 4 \cos y \sin x \sin^2 J + \sin 2x \sin y \operatorname{ctg} J - \cos 2J \operatorname{ctg} J \sin 2x \sin y \right) \right] + \frac{d \ln r}{dJ} \left[ 2 n w^2 r^2 \sin 2J \cos y \sin x + \cos y \left( -2(1 + \cos y) \operatorname{ctg} J \sin x - 4(3 + 3 \cos 2x - \sin 2x) \sin y \right) \right].$$

Таким образом, имеем три характеристических соотношения, и при заданных граничных условиях можно численным методом интегрировать дифференциальные уравнения характеристик и, следовательно, определить напряженное состояние.

**Граничные условия.** Предположим, что имеют место следующие соотношения (рис. 2):

$$s_J = p_1, t_{Jj} = q_1, J = a_0, \\ s_J = p_2, t_{Jj} = q_2, J = a_n. \quad (9)$$

**Численный метод решения задачи.** Для решения поставленной задачи будем использовать численный метод, предложенный в [3; 4; 5].

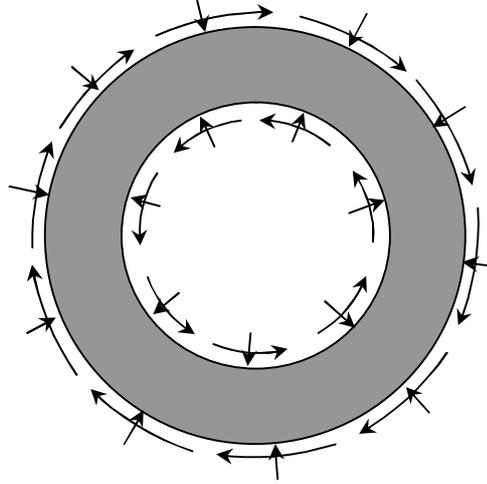


Рис. 2

Имеем три характеристические соотношения вдоль линий  $(a, b, g)$ , определяемые из первого уравнения (7).

$$f_1(y, x)dy + f_2(y, x)ds + f_3(y, x)dx + f_4(y, x)dJ|_{a, b, g} = 0. \quad (10)$$

Систему (10) можем записать в следующем виде:

$$f_1(y_i, x_i)(y_{i+1} - y_i) + f_2(y_i, x_i)(s_{i+1} - s_i) + f_3(y_i, x_i)(x_{i+1} - x_i) + f_4(y_i, x_i)(J_{i+1} - J_i)|_{a, b, g} = 0. \quad (11)$$

$$i = 0, \dots, n-1.$$

Причем  $J_0 = a_0, J_1 = a_0 + \frac{a_n - a_0}{n}, \dots, J_i = a_0 + \frac{i}{n}(a_n - a_0), \dots, J_n = a_n$ . Решаем уравнение

(6) относительно  $\left(\frac{d \ln r}{dJ}\right)_{a, b, g}$ , полученные значения подставляем в (11) и вместе с граничными условиями (9):

$$s_0 - \frac{1}{3} + \frac{1}{2}(1 + \cos y_0) \cos^2 x_0 = p_1, \quad \frac{1}{2}(1 + \cos y_0) \sin x_0 \cos x_0 = q_1, \quad (12)$$

$$s_n - \frac{1}{3} + \frac{1}{2}(1 + \cos y_n) \cos^2 x_n = p_2, \quad \frac{1}{2}(1 + \cos y_n) \sin x_n \cos x_n = q_2,$$

получаем  $(3n + 4)$  уравнений с  $\{y_i, s_i, x_i, nw^2 r^2, i = 0, \dots, n\}$ ,  $(3n + 4)$  неизвестными. С помощью интерполяционных многочленов можем интерполировать функции  $y, s, x$ , и, следовательно, получим аппроксимированные функции поля напряжений.

Для определения поле скоростей перемещений рассмотрим условие изотропии:

$$\begin{aligned}
e_r + e_{rq} \frac{n_2}{n_1} + e_{rj} \frac{n_3}{n_1} &= e_{rq} \frac{n_1}{n_2} + e_q + e_{qj} \frac{n_3}{n_2}, \\
e_{rq} \frac{n_1}{n_2} + e_q + e_{qj} \frac{n_3}{n_2} &= e_{rj} \frac{n_1}{n_3} + e_{qj} \frac{n_2}{n_3} + e_j, \\
e_{rj} \frac{n_1}{n_3} + e_{qj} \frac{n_2}{n_3} + e_j &= e_r + e_{rq} \frac{n_2}{n_1} + e_{rj} \frac{n_3}{n_1}.
\end{aligned} \tag{13}$$

Для скоростей деформаций имеем:

$$\begin{aligned}
e_r &= \frac{\partial u}{\partial r}, \quad e_\theta = \frac{1}{r} \frac{\partial v}{\partial q} + \frac{u}{r}, \\
e_j &= \frac{u}{r} + \frac{v}{r} \operatorname{ctg} q, \quad e_{r\theta} = \frac{1}{2} \left[ r \frac{\partial}{\partial r} \left( \frac{v}{r} \right) + \frac{1}{r} \frac{\partial u}{\partial q} \right] \\
e_{\theta j} &= \frac{1}{2} \frac{\sin q}{r} \frac{\partial}{\partial q} \left( \frac{w}{\sin q} \right), \quad e_{rj} = \frac{1}{2} r \frac{\partial}{\partial r} \left( \frac{w}{r} \right).
\end{aligned} \tag{14}$$

Подставляя (14) в (13) увидим, что из них независимы только два. Предположим, что поле скоростей перемещений удовлетворяет условию несжимаемости:

$$e_r + e_q + e_j = 0. \tag{15}$$

Рассмотрим первые два уравнения (13), условие несжимаемости (15), туда подставим соотношения (14), получим систему уравнений, которые принадлежат к гиперболическому типу. Присоединим к ним следующие соотношения:

$$\begin{aligned}
\frac{\partial u}{\partial r} dr + \frac{\partial u}{\partial J} dJ &= du, \\
\frac{\partial v}{\partial r} dr + \frac{\partial v}{\partial J} dJ &= dv, \\
\frac{\partial w}{\partial r} dr + \frac{\partial w}{\partial J} dJ &= dw.
\end{aligned} \tag{16}$$

Получим линейную алгебраическую систему относительно  $\frac{\partial u}{\partial r}, \frac{\partial u}{\partial J}, \frac{\partial v}{\partial r}, \frac{\partial v}{\partial J}, \frac{\partial w}{\partial r}, \frac{\partial w}{\partial J}$ . Аналогичным образом из  $\Delta = \Delta_6 = 0$  получим следующее характеристическое соотношение:

$$\begin{aligned}
\left( \frac{d \ln r}{dJ} \right)^3 \frac{(n_1^2 - n_1 n_2 - n_2^2) n_3^2 - n_1^2 n_2^2 + n_2^4}{n_1 n_2} + \left( \frac{d \ln r}{dJ} \right)^2 \frac{n_1^3 - 5n_1 n_2^2 + 3n_1 n_3^2 - 2n_2 n_3^2}{n_1} - \\
- \frac{d \ln r}{dJ} \frac{(n_2^4 + n_1^2 - n_1 n_2 + n_2^2) n_3^2 - 5n_1^2 n_2^2}{n_1 n_2} + n_2^2 + n_3^2 - n_1^2 = 0,
\end{aligned} \tag{17}$$

а вдоль определяемых направлений  $(\bar{a}, \bar{b}, \bar{g})$  имеет место:

$$Adu + Bdv + Cdw - D(u, v, w) d \ln r = 0, \tag{18}$$

где

$$\begin{aligned}
A = B \frac{d \ln r}{dJ}, \quad B = \frac{d \ln r}{dJ} \frac{n_1^2 + n_2^2}{2n_1 n_2}, \quad C = \left( \left( \frac{d \ln r}{dJ} \right)^2 - 1 \right) \frac{n_2^2 - n_1^2 + n_3^2}{4n_2 n_3} - \frac{d \ln r}{dJ} \left( \frac{n_1}{n_3} - \frac{n_3}{2n_1} \right) \\
D(u, v, w) = \frac{1}{4n_1 n_2 n_3} \left( \frac{d \ln r}{dJ} \right)^2 \left[ (n_2^2 - n_1^2)(n_1 + n_2 \operatorname{ctg} J) n_2 w + \right. \\
+ \left. ((v - w)(n_2^3 - n_1^2) n_1 + 2(u + v \operatorname{ctg} J)(n_1^2 - 2n_2^2) n_2) n_3 + (n_1 - n_2 \operatorname{ctg} J) n_2 n_3^2 w \right] + \\
+ \frac{1}{2n_1 n_2 n_3} \frac{d \ln r}{dJ} \left[ -2(n_1 + n_2 \operatorname{ctg} J) n_1 w + ((2w - v) n_1^2 + 6(u + v \operatorname{ctg} J) n_1 n_2 + v n_2^2) n_3 + \right. \\
+ \left. (n_2 + n_1 \operatorname{ctg} J) n_3^2 w \right] + \frac{1}{4n_1 n_2 n_3} \left[ (n_1^2 - n_2^2)(n_1 + n_2 \operatorname{ctg} J) n_2 w + \right. \\
+ \left. ((v - u)(n_1^2 - n_2^2) n_1 - 2(3u + 2v \operatorname{ctg} J) n_1^2 n_2 + 2n_2^2 v \operatorname{ctg} J) n_3 + (n_2 \operatorname{ctg} J - n_1) n_2 n_3^2 w \right].
\end{aligned} \tag{19}$$

Таким образом, имеем три характеристических соотношения, и при заданных граничных условиях можно численным методом интегрировать дифференциальные уравнения характеристик, и, следовательно, определить поле скоростей деформаций.

**Кинематические граничные условия.** Предположим, что на поверхности  $r = r_0$  конической трубы имеет место следующие кинематические граничные условия (рис. 1):

$$u = v = w = 0, \tag{20}$$

т. е. отмеченный край жестко защемлен.

Определение скоростей перемещений аналогичным образом приводится к решению  $3(n+1)$  уравнений относительно  $\{u_i, v_i, w_i, i = 0, \dots, n\}$ ,  $3(n+1)$  неизвестных.

Решение ищем в интервале  $[r_0, r_n]$ ,  $r_1 = r_0 + \frac{r_n - r_0}{n}, \dots, r_i = r_0 + \frac{i}{n}(r_n - r_0)$ . Условие (20) на поверхности  $r = r_0$  можем записать:

$$u_0 = v_0 = w_0 = 0. \tag{21}$$

Характеристические соотношения будут:

$$\begin{aligned}
A(u_{i+1} - u_i) + B(v_{i+1} - v_i) + C(w_{i+1} - w_i) - D(u_i, v_i, w_i) (\ln r_{i+1} - \ln r_i) \Big|_{\bar{a}, \bar{b}, \bar{g}} = 0, \\
i = 0, \dots, n-1.
\end{aligned} \tag{22}$$

Полученная система уравнений (21), (22) позволяет с помощью интерполяционных многочленов аппроксимировать поле скоростей перемещений.

#### ЛИТЕРАТУРА

1. Задоян, М. А. Пластическое течение быстровращающейся конической трубы / М. А. Задоян // ДАН НАН РА. – 2001. – Т. 101. – № 2. – С. 122–127.
2. Ивлев, Д. Д. О свойствах соотношений общей плоской задачи теории идеальной пластичности / Д. Д. Ивлев, Л. А. Максимова // Докл. РАН. – 2000. – Т. 373. – № 1. – С. 39–41.
3. Ишлинский, А. Ю. Прикладные задачи механики. Кн. 1 : Механика вязкопластических и не вполне упругих тел / А. Ю. Ишлинский. – М. : Наука. – 1986. – 360 с.
4. Ишлинский, А. Ю. Математическая теория пластичности / А. Ю. Ишлинский, Д. Д. Ивлев. – М. : Физматлит, 2001. – 702 с.
5. Горский, А. В. Общие двумерные задачи теории идеальной пластичности : дис. ... канд. физ.-мат. наук : 01.02.04 / А. В. Горский. – Чебоксары, 2004.