

**ОБ УЧЁТЕ УПРУГИХ СВОЙСТВ СРЕДЫ ПРИ ЕЁ  
ВЯЗКОПЛАСТИЧЕСКОМ ТЕЧЕНИИ В ЗАЗОРЕ МЕЖДУ  
КОАКСИАЛЬНЫМИ ЦИЛИНДРИЧЕСКИМИ ПОВЕРХНОСТЯМИ**

*(Институт автоматизации и процессов управления ДВО РАН)*

Прямолинейные движения вязкопластической среды изучались неоднократно [4;5;7;9;10]. Влияние упругих свойств среды на параметры подобных движений оказалось возможным учесть только в рамках теории больших деформаций. Именно на такой основе были получены первые решения некоторых модельных задач [3;6;8] о прямолинейных движениях упруговязкопластических сред с последующей разгрузкой. В настоящей заметке построим точное аналитическое решение краевой задачи теории больших упруговязкопластических деформаций о движении среды в зазоре между коаксиальными цилиндрическими поверхностями, когда внешняя из них неподвижна, а внутренняя движется первоначально ускоренно с последующей равнозамедленной остановкой. Указывается характер движения упругопластических границ и рассчитываются остаточные напряжения в материале.

**1. Основные модельные соотношения.** Для решения поставленной задачи воспользуемся моделью больших упругопластических деформаций, предложенной в [2;9]. В декартовой прямоугольной системе пространственных эйлеровых координат  $x_i$  компоненты обратимой (упругой)  $e_{ij}$  и необратимой (пластической)  $p_{ij}$ , не измеримых в опытах составляющих тензора деформаций Альманси  $d_{ij}$  определяются дифференциальными уравнениями изменения (переноса) в форме

$$\begin{aligned} \frac{De_{ij}}{Dt} &= \varepsilon_{ij} - \varepsilon_{ij}^p - \frac{1}{2} \left( (\varepsilon_{ik} - \varepsilon_{ik}^p + z_{ik}) e_{kj} + e_{ik} (\varepsilon_{kj} - \varepsilon_{kj}^p - z_{kj}) \right), \\ \frac{Dp_{ij}}{Dt} &= \varepsilon_{ij}^p - p_{ik} \varepsilon_{kj}^p - \varepsilon_{ik}^p p_{kj}, \\ \frac{Dn_{ij}}{Dt} &= \frac{dn_{ij}}{dt} - r_{ik} n_{kj} + n_{ik} r_{kj}, \quad \varepsilon_{ij} = \frac{1}{2} (v_{i,j} + v_{j,i}), \quad v_i = \frac{du_i}{dt} = \frac{\partial u_i}{\partial t} + u_{i,j} v_j, \\ z_{ij} &= A^{-1} \{ B^2 (\varepsilon_{ik} e_{kj} - e_{ik} \varepsilon_{kj}) + B (\varepsilon_{ik} e_{ks} e_{sj} - e_{ik} e_{ks} \varepsilon_{sj}) + e_{ik} \varepsilon_{ks} e_{st} e_{ij} - e_{ik} e_{ks} \varepsilon_{st} e_{ij} \}, \quad (1.1) \\ A &= 8 - 8E_1 + 3E_1^2 - E_2 - \frac{1}{3} E_1^3 + \frac{1}{3} E_3, \quad B = 2 - E_1, \\ E_1 &= e_{kk}, \quad E_2 = e_{ij} e_{ji}, \quad E_3 = e_{ij} e_{jk} e_{ki}, \quad r_{ij} = w_{ij} + z_{ij}, \quad w_{ij} = \frac{1}{2} (v_{i,j} - v_{j,i}). \end{aligned}$$

В соотношениях (1.1)  $u_i, v_i$  – компоненты векторов перемещений и скоростей точек среды, символом  $\frac{D}{Dt}$  обозначена объективная производная тензоров по времени, источник  $\varepsilon_{ij}^p$  в уравнении изменения тензора  $p_{ij}$  следует, как и в классической теории, называть компонентами тензора скоростей пластических деформаций,  $r_{ij}$  – тензор вращений, компоненты которого в своей нелинейной части  $z_{ij}$  зависят от обратимых деформаций и скоростей деформирования. Согласно уравнениям (1.1) в условиях разгрузки ( $\varepsilon_{ij}^p = 0$ ) компоненты тензора необратимых деформаций  $p_{ij}$  изменяются как при жестком перемещении тела. Компоненты тензора полных деформаций Альманси  $d_{ij}$  через его составляющие  $e_{ij}$  и  $p_{ij}$  представляются в виде

$$d_{ij} = \frac{1}{2}(u_{i,j} + u_{j,i} - u_{k,i}u_{k,j}) = e_{ij} + p_{ij} - \frac{1}{2}e_{ik}e_{kj} - e_{ik}p_{kj} - p_{ik}e_{kj} + e_{ik}p_{km}e_{mj}. \quad (1.2)$$

Напряжения в среде полностью определяются обратимыми деформациями и, следуя законам термодинамики, для несжимаемой среды связаны с ними зависимостями

$$\sigma_{ij} = -p\delta_{ij} + \frac{\partial W}{\partial d_{ik}}(\delta_{kj} - 2d_{kj})$$

при  $p_{ij} \equiv 0$ ,

$$\sigma_{ij} = -p_1\delta_{ij} + \frac{\partial W}{\partial e_{ik}}(\delta_{kj} - 2e_{kj}) \quad (1.3)$$

при  $p_{ij} \neq 0$ .

В данных зависимостях  $p$  и  $p_1$  – добавочные гидростатические давления. Считая среду изотропной, упругий потенциал  $W$  примем в виде

$$W = -2\mu J_1 - \mu J_2 + bJ_1^2 + (b - \mu)J_1J_2 - \chi J_1^3 + \dots, \\ J_k = \begin{cases} L_k & \text{при } p_{ij} = 0 \\ I_k & \text{при } p_{ij} \neq 0 \end{cases}, \quad L_1 = d_{kk}, \quad L_2 = d_{ik}d_{ki}, \quad (1.4)$$

$$I_1 = e_{kk} - \frac{1}{2}e_{sk}e_{ks}, \quad I_2 = e_{st}e_{ts} - e_{sk}e_{kt}e_{ts} + \frac{1}{4}e_{sk}e_{kt}e_{tn}e_{ns}.$$

Здесь  $\mu, b, \chi$  – упругие модули среды, а выбор инвариантов  $I_1, I_2$  тензора обратимых деформаций в виде (1.4) обеспечивает предельный переход от второй зависимости (1.3) к первой при стремлении необратимых деформаций к нулю.

Считаем, что необратимые деформации в материале накапливаются при достижении напряженным состоянием поверхности нагружения, которая в условиях принимаемого принципа максимума Мизеса является пластическим потенциалом. В качестве такой поверхности будем использовать условие пластичности Треска, обобщенное на случай учета вязких свойств материалов [11], в форме

$$\max|\sigma_i - \sigma_j| = 2k + 2\eta|\varepsilon_k^p|, \quad (1.5)$$

где  $k$  – предел текучести,  $\eta$  – коэффициент вязкости,  $\sigma_i$  – компоненты главных напряжений,  $\varepsilon_k^p$  – компоненты главных скоростей пластических деформаций.

Связь скоростей необратимых деформаций с напряжениями устанавливается ассоциированным законом пластического течения

$$\varepsilon_{ij}^p = \lambda \frac{\partial f}{\partial \sigma_{ij}}, \quad f(\sigma_{ij}, \varepsilon_{ij}^p) = k, \quad \lambda > 0. \quad (1.6)$$

**2. Начальное упругое равновесие.** Пусть несжимаемый упруговязкопластический материал, деформационные свойства которого описаны выше, находится между двумя жесткими коаксиальными цилиндрическими поверхностями: неподвижной внешней поверхностью, радиус которой равен  $R$ , и внутренней, радиусом  $r = r_0$ , которая движется вдоль оси  $z$ . Таким образом, решение данной краевой задачи ищется в цилиндрической системе координат  $r, \theta, z$ . Искать его будем в классе функций  $u = u_z(r, t), v = v_z(r, t), p = p(r, z, t)$ . Граничными условиями задачи являются

$$\begin{aligned} u(R, t) = v(R, t) &= 0, \\ v(r_0, t) &= \alpha t. \end{aligned} \quad (2.1)$$

Полагаем, что до момента времени  $t_0 = 0$  материал деформировался упруго, а с этого момента времени в окрестности внутренней (подвижной) жесткой стенки начинается пластическое течение. Вычислим параметры данного упругого равновесного состояния, которое является начальным условием для последующего процесса необратимого деформирования.

Для отличных от нуля компонент тензора деформаций в рассматриваемом случае имеем

$$d_{rr} = -\frac{1}{2}u'^2, \quad d_{rz} = \frac{1}{2}u', \quad u' = \frac{\partial u}{\partial r}. \quad (2.2)$$

Из (1.3), (1.4) и (2.2) для компонент напряжений с точностью до слагаемых второго порядка малости по компонентам градиента перемещений получим зависимости

$$\begin{aligned} \sigma_{rr} = \sigma_{\theta\theta} &= -(p + 2\mu) - \frac{1}{2}(b + \mu)u'^2 = -s, \\ \sigma_{zz} &= -(p + 2\mu) - \frac{1}{2}(b - \mu)u'^2 = -s + \mu u'^2, \\ \sigma_{rz} &= \mu u'. \end{aligned} \quad (2.3)$$

Согласно условиям равновесия

$$\sigma_{rz,r} + \sigma_{zz,z} + \frac{\sigma_{rz}}{r} = 0, \quad \sigma_{rr,r} + \sigma_{rz,z} + \frac{\sigma_{rr} - \sigma_{\theta\theta}}{r} = 0. \quad (2.4)$$

$s$  является функцией только  $z$ , так что  $s = az + a_0$ . Для того, чтобы напряжения  $\sigma_{rr}, \sigma_{\theta\theta}$  и  $\sigma_{zz}$  были конечными при  $z \rightarrow \infty$ , необходимо положить  $a = 0$ . Тогда решение упругой задачи получаем в виде

$$\sigma_{rz} = \frac{c}{r}, \quad u = \frac{c}{\mu} \ln \frac{r}{R},$$

$$\sigma_{rr} = \sigma_{\theta\theta} = -a_0, \quad \sigma_{zz} = -a_0 + \frac{c^2}{\mu r^2}. \quad (2.5)$$

Для нахождения компоненты перемещения и использовалось первое граничное условие (2.1). Для определения постоянной  $c$  воспользуемся условием пластичности (1.5), которое в нашем случае принимает форму

$$\sigma_{rz} \Big|_{r=r_0} = -k. \quad (2.6)$$

Постоянная  $a_0$  влияет только на распределение компонент нормальных напряжений. Поэтому её можно считать заданной величиной, как остающейся постоянной во время пластического течения, так и изменяющейся со временем. Величина  $u_0$ , на которую, таким образом, необходимо сдвинуть внутреннюю поверхность для начала на ней пластического течения, равна

$$u_0 = \frac{k}{\mu} r_0 \ln \frac{R}{r_0}. \quad (2.7)$$

Компоненты обратимых деформаций по найденному полю перемещений согласно (1.2) определяются зависимостями

$$\begin{aligned} e_{rz} &= \frac{1}{2} u' = -\frac{1}{2} \frac{k}{\mu} \frac{r_0}{r}, \\ e_{rr} &= -\frac{3}{2} e_{rz}^2, \quad e_{zz} = \frac{1}{2} e_{rz}^2. \end{aligned} \quad (2.8)$$

**3. Вязкопластическое течение.** Положим далее, что, начиная с момента времени  $t_0 = 0$ , внутренняя поверхность движется со скоростью  $v = \alpha t$ ,  $\alpha = const$ . При этом развивающаяся область необратимого деформирования будет ограничена поверхностями  $r_0 \leq r \leq r_1(t)$ . В области  $r_1(t) \leq r \leq R$  материал остается в упругом состоянии. Рассчитаем параметры напряженно-деформированного состояния, соответствующего скорости  $v^* = \alpha t_1 (t \geq t_0)$  при  $r = r_0$ .

В области обратимого деформирования  $r_1 \leq r \leq R$ , интегрируя уравнение равновесия (квазистатическое приближение), как и ранее, найдем

$$\sigma_{rz} = \frac{c(t_1)}{r}, \quad u = \frac{c(t_1)}{\mu} \ln \frac{r}{R}, \quad v = 0. \quad (3.1)$$

Согласно формуле Мурнагана (1.3) при  $p_{ij} \neq 0$  с учётом кинематических зависимостей (2.8) для компонент напряжений в области пластического течения получим

$$\begin{aligned} \sigma_{rr} = \sigma_{\theta\theta} &= -(p_1 + 2\mu) - 2(b + \mu)e_{rz}^2 = -s_1, \\ \sigma_{zz} &= -(p_1 + 2\mu) - 2(b - \mu)e_{rz}^2 = -s_1 + 4\mu e_{rz}^2, \\ \sigma_{rz} &= 2\mu e_{rz}. \end{aligned} \quad (3.2)$$

С другой стороны, интегрируя уравнения равновесия в области пластического течения  $r_0 \leq r \leq r_1(t)$ , можно получить

$$s_1 = a_1, \quad \sigma_{rz} = \frac{c_1(t_1)}{r}, \quad e_{rz} = \frac{c_1(t_1)}{2\mu r}. \quad (3.3)$$

Из условий непрерывности компонент напряжений на упругопластической границе  $r = r_1(t)$  следует, что

$$a_1 = a_0, \quad c_1(t_1) = c(t_1).$$

Пластический потенциал (1.5) в нашем случае запишется в форме

$$f(\sigma_{rz}, \varepsilon_{rz}^p) = \sigma_{rz}^2 - (k - \eta \varepsilon_{rz}^p)^2 = 0. \quad (3.4)$$

Следуя ассоциированному закону пластического течения (1.6), из (3.4) найдем

$$\sigma_{rz} = -k + \eta \varepsilon_{rz}^p, \quad \lambda = \frac{\varepsilon_{rz}^p}{\eta \varepsilon_{rz}^p - k}. \quad (3.5)$$

Сравнение (3.3) и (3.5) позволяет найти скорость пластической деформации

$$\varepsilon_{rz}^p = \frac{1}{\eta} \left( \frac{c(t_1)}{r} + k \right). \quad (3.6)$$

Учитывая, что на упругопластической границе  $r = r_1(t)$ ,  $\varepsilon_{rz}^p = 0$ , получим

$$r_1 = -\frac{c}{k}. \quad (3.7)$$

Кинематические зависимости

$$\begin{aligned} \varepsilon_{rz} &= \frac{1}{2} v_{z,r} = \varepsilon_{rz}^e + \varepsilon_{rz}^p, \\ d_{rz} &= e_{rz} + p_{rz}, \end{aligned} \quad (3.8)$$

имеющие место в рассматриваемом случае, позволяют найти скорости точек в области пластического течения

$$v = \frac{2}{\eta} \left( c \ln \frac{r}{r_0} + k(r - r_0) \right) + v^*. \quad (3.9)$$

Из условия равенства скоростей (3.1) и (3.9) на упругопластической границе  $r = r_1$ , учитывая (3.7), получаем уравнение для определения значения  $r_1$ , соответствующего значению скорости  $v^* = \alpha t_1$  на поверхности  $r = r_0$

$$k \left[ r_1 \left( \ln \frac{r_1}{r_0} - 1 \right) + r_0 \right] = \frac{\eta \alpha t_1}{2}. \quad (3.10)$$

Перемещение в области необратимого деформирования находится интегрированием (3.9) с точностью до произвольной функции  $f(r)$

$$u = \frac{2t}{\eta} \left( c \ln \frac{r}{r_0} + k(r - r_0) \right) + v^* t + f(r). \quad (3.11)$$

Функция  $f(r)$  должна быть такой, чтобы перемещения (3.1) и (3.11) и их производные  $u'$  были непрерывны при  $r = r_1$ , а также, чтобы перемещения (2.7) и (3.11) совпадали при  $t = t_0 = 0$ . Таким образом, получим

$$f(r) = \frac{c}{\mu} \ln \frac{r}{R}. \quad (3.12)$$

Окончательное решение задачи о вязкопластическом течении представляется зависимостями:

в упругой области

$$\sigma_{rz} = -k \frac{r_1}{r}, \quad u = \frac{k}{\mu} r_1 \ln \frac{R}{r}, \quad v = 0, \quad e_{rz} = -\frac{k}{2\mu} \frac{r_1}{r};$$

в области вязкопластического течения

$$u = \frac{2kt}{\eta} \left( r_1 \ln \frac{r_0}{r} + r - r_0 \right) + v^* t + \frac{k}{\mu} r_1 \ln \frac{R}{r},$$

$$v = \dot{u},$$

$$\varepsilon_{rz}^p = \frac{k}{\eta} \left( 1 - \frac{r_1}{r} \right).$$

Обратимые деформации, а, следовательно, и напряжения в области вязкопластического течения вычисляются по тем же зависимостям, что и в упругой области. Необратимые деформации согласно (1.2) находятся соотношениями

$$p_{rz} = \frac{kt}{\eta} \left( 1 - \frac{r_1}{r} \right), \quad p_{zz} = 2e_{rz} p_{rz},$$

$$p_{rr} = 2e_{rz} (e_{rz} + p_{rz}) - \frac{1}{2} u'^2. \quad (3.13)$$

Развитие границы области вязкопластического течения  $r_1 \rightarrow \frac{r_1}{R}$  от времени

$\tau = \frac{\alpha t^2}{r_0}$  при значениях постоянных

$$\frac{r_0}{R} = 0.2; \quad \frac{k}{\mu} = 0.00621, \quad b = \frac{\mu}{\eta} \sqrt{\frac{r_0}{\alpha}} = 400 \quad (3.14)$$

приведено на рис. 1, распределение перемещений  $u \rightarrow \frac{u}{R}$  при  $\frac{r_1}{R} = 0.8$  – на рис. 2

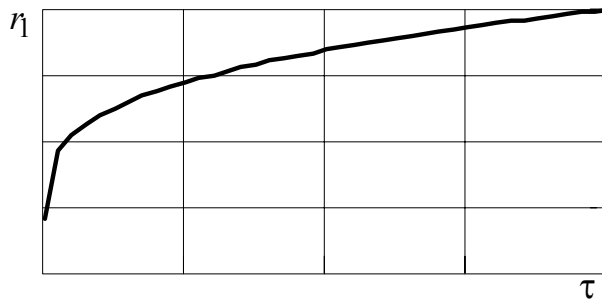


Рис. 1. Изменение границы области вязкопластического течения

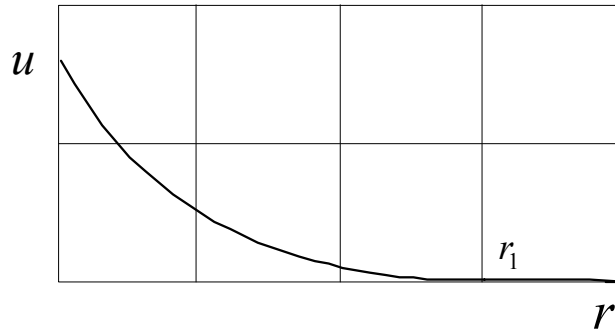


Рис. 2. Распределение перемещений в текущий момент времени

**4. Разгрузка.** Пусть, начиная с некоторого момента времени  $t = t_1$ , скорость поверхности  $r = r_0$  уменьшается, например, по закону

$$v = \alpha t_1 - \beta(t - t_1) \quad (4.1)$$

до нуля, то есть конечным моментом разгрузки является  $t_k = \left(\frac{\alpha}{\beta} + 1\right)t_1$ . Рассмотрим изменение параметров напряженно-деформированного состояния в каждый момент времени  $t_1 \leq t^* \leq t_k$  процесса разгрузки.

Начиная с момента времени  $t = t_1$ , в материале присутствует 3 области: область обратимого деформирования  $R \leq r \leq r_1$ , область с не изменяющимися накопленными необратимыми деформациями  $r_1 \leq r \leq r_2(t)$  и область  $r_2(t) \leq r \leq r_0$ , в которой продолжается пластическое течение.

Интегрируя уравнение равновесия в упругой области, также как и ранее, найдем

$$\sigma_{rz} = \frac{c(t^*)}{r}, \quad u = \frac{c(t^*)}{\mu} \ln \frac{r}{R}, \quad v = 0. \quad (4.2)$$

В области  $r_1 \leq r \leq r_2(t)$  согласно уравнениям переноса изменяются компоненты  $p_{rr}$ ,  $p_{zz}$  пластических деформаций и  $\varepsilon_{rr}^D$ ,  $\varepsilon_{zz}^D$  скоростей необратимых деформаций за счет изменения упругих деформаций. Неизменной остается компонента деформаций  $p_{rz}$  ( $\varepsilon_{rz}^D = 0$ )

$$p_{rz} = \frac{kt_1}{\eta} \left(1 - \frac{r_1}{r}\right). \quad (4.3)$$

Перемещение в этой области найдем из условия  $\frac{1}{2}u' = e_{rz} + p_{rz}$ , постоянную интегрирования определяя из условия равенства перемещений при  $r = r_1$

$$u = \frac{2kt_1}{\eta} \left(r - r_1 + r_1 \ln \frac{r_1}{r}\right) + \frac{c(t^*)}{\mu} \ln \frac{r}{R}, \quad (4.4)$$

тогда скорость  $v = \dot{u} = 0$ .

В области продолжающегося пластического течения  $r_2(t) \leq r \leq r_0$ , также как были получены зависимости (3.6), (3.7), (3.9) и (3.11), найдем

$$\varepsilon_{rz}^p = \frac{1}{\eta} \left( \frac{c(t^*)}{r} + k \right), \quad r_2 = -\frac{c(t^*)}{k},$$

$$v = \frac{2}{\eta} \left( c(t^*) \ln \frac{r}{r_0} + k(r - r_0) \right) + v^* - \beta(t^* - t_1), \quad (4.5)$$

$$u = \frac{2t}{\eta} \left( c(t^*) \ln \frac{r}{r_0} + k(r - r_0) \right) + v^* t - \beta(t^* - t_1)t + g(r).$$

Из условий непрерывности перемещения и его производных при  $r = r_2$  определим  $g(r)$  и получим уравнение для определения значения  $r_2$ , соответствующего значению  $v^* - \beta(t^* - t_1)$  скорости поверхности  $r = r_0$

$$g(r) = \frac{2kt_1}{\eta} \left( r - r_1 + r_1 \ln \frac{r_1}{r} \right) + \frac{c(t^*)}{\mu} \ln \frac{r}{R},$$

$$\frac{2k}{\eta} \left( r_2 \left( \ln \frac{r_2}{r_0} - 1 \right) + r_0 \right) = v^* - \beta(t^* - t_1). \quad (4.6)$$

Изменение поверхности  $r_2 \rightarrow \frac{r_2}{R}$  показано на рис. 3.

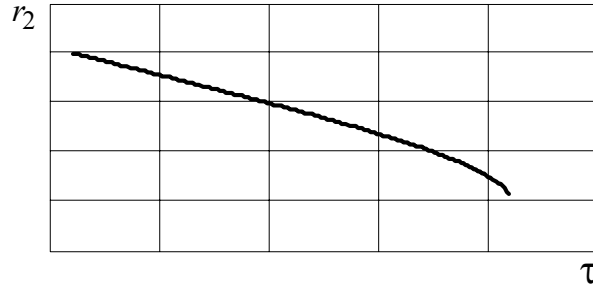


Рис. 3. Изменение границы области вязкопластического течения при разгрузке

Как видно, в конечный момент разгрузки  $t = t_k$   $r_2$  совпадает с поверхностью  $r = r_0$ , и компонента  $p_{rz}$  деформаций будет постоянной в области  $r_1 \leq r \leq r_0$ .

В любой текущий момент процесса разгрузки  $t^*$  решение задачи определяется зависимостями:

в упругой области

$$\sigma_{rz} = -k \frac{r_2}{r}, \quad u = \frac{k}{\mu} r_2 \ln \frac{R}{r}, \quad v = 0, \quad e_{rz} = -\frac{k}{2\mu} \frac{r_2}{r};$$

в области  $r_1 \leq r \leq r_2(t)$



$$u = \frac{2kt_1}{\eta} \left( r - r_1 + r_1 \ln \frac{r_1}{r} \right) - \frac{k}{\mu} r_2 \ln \frac{r}{R}, \quad v = 0;$$

$$p_{rz} = \frac{kt_1}{\eta} \left( 1 - \frac{r_1}{r} \right);$$

в области вязкопластического течения  $r_2(t) \leq r \leq r_0$

$$u = \frac{2kt}{\eta} \left( r - r_0 - r_2 \ln \frac{r}{r_0} \right) + \frac{2kt_1}{\eta} \left( r - r_1 + r_1 \ln \frac{r_1}{r} \right) - \frac{k}{\mu} r_2 \ln \frac{r}{R} + v^* t - \beta(t^* - t_1)t,$$

$$v = \dot{u}, \quad p_{rz} = \frac{kt}{\eta} \left( 1 - \frac{r_2}{r} \right) + \frac{kt_1}{\eta} \left( 1 - \frac{r_1}{r} \right).$$

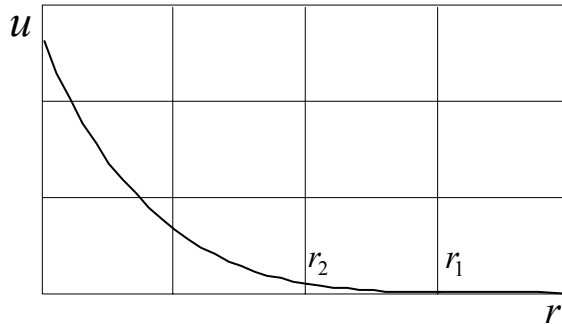


Рис. 4. Распределение перемещений в текущий момент разгрузки

В конечный момент разгрузки  $t = t_k$  компонента остаточных напряжений  $\sigma_{rz} = -\frac{kr_0}{r}$ , то есть она равно тому же самому значению, что и в момент начала пластического течения.

Распределение перемещений в текущий момент разгрузки показано на рис. 4.

г. Владивосток

Поступила: 30 ноября 2007 г.

#### ЛИТЕРАТУРА

1. Буренин, А. А. Об одной простой модели для упругопластической среды при конечных деформациях / А. А. Буренин, Г. И. Быковцев, Л. В. Ковтанюк // Докл. АН СССР. – 1996. Т.347. – №2. – С. 199–201.
2. Буренин, А. А. Продавливание упруговязкопластического материала между двумя жесткими коаксиальными цилиндрическими поверхностями / А. А. Буренин, Л. В. Ковтанюк, А. Л. Мазелис // Прикладная математика и механика. – 2006. Т. 70. Вып. 3. – С. 481–489.
3. Быковцев, Г. И. О вязкопластическом течении в некруговых цилиндрах при наличии перепада давления / Г. И. Быковцев, А. Д. Чернышов // ПМТФ. – 1964. – №4. – С. 94–96.
4. Знаменский, В. А. Об уравнениях вязкопластического тела при кусочно-линейных потенциалах / В. А. Знаменский, Д. Д. Ивлев // Изв. АН СССР. ОТН. Механика и машиностроение. – 1963. – № 6. – С. 114–118.

5. *Ковтанюк, Л. В.* Вязкопластическое течение и остаточные напряжения в тяжелом слое несжимаемого материала, находящегося на наклонной плоскости. / Л. В. Ковтанюк // Математические модели и методы механики сплошных сред. Сборник научных трудов к 60-летию А. А. Буренина. Владивосток : ИАПУ ДВО РАН, – 2007. – С. 120–128.
6. *Ковтанюк, Л. В.* О продавливании упруговязкопластического материала через жесткую круговую цилиндрическую матрицу / Л. В. Ковтанюк // ДАН. – 2005. Т. 400. – №6. – С. 764–767.
7. *Ковтанюк, Л. В.* О теории больших упругопластических деформаций при учете температурных и реологических эффектов / Л. В. Ковтанюк, А. В. Шитиков // Вестник ДВО РАН. – 2006. – №4. – С. 87–93.
8. *Мосолов, П. П.* Механика жесткопластических сред. / П. П. Мосолов, В. П. Мясников. – М. : Наука, 1981. – 208 с.
9. *Мясников, В. П.* Некоторые точные решения для прямолинейных движений вязкопластической среды / В. П. Мясников // ПМТФ. – 1961. – № 2. – С. 79–86.
10. *Огибалов, П. М.* Нестационарные движения вязкопластических сред / П. М. Огибалов, А. Х. Мирзаджанзаде. – М. : Изд-во Московского университета, 1970. – 415 с.
11. *Резунов, А. В.* Задача о чистом сдвиге вязко-пластического материала между двумя цилиндрическими поверхностями / А. В. Резунов, А. Д. Чернышов // Механика деформируемого твердого тела. Межвузовский сборник. – Куйбышев : Изд-во Волжская коммуна. 1975. – С. 32–36.