М. Д. Коваленко<sup>1</sup>, Д. А. Абруков<sup>2</sup>

## ИЗГИБ ЗАЩЕМЛЕННОЙ ПО ДЛИННЫМ СТОРОНАМ ПОЛУПОЛОСЫ, НА ТОРЦЕ КОТОРОЙ ЗАДАН ИЗГИБАЮЩИЙ МОМЕНТ. ТОЧНОЕ РЕШЕНИЕ КРАЕВОЙ ЗАДАЧИ

<sup>1</sup>Институт теории прогноза землетрясений и математической геофизики Российской академии наук, г. Москва, Россия

<sup>2</sup> Чувашский государственный педагогический университет им. И. Я. Яковлева, г. Чебоксары, Россия

**Аннотация.** Построено точное аналитическое решение краевой задачи изгиба полуполосы с защемленными длинными сторонами, на торце задан изгибающий момент. Решение представляется в рядах по функциям Фадля – Папковича. Искомые коэффициенты ряда находятся с помощью систем функций, биортогональных к функциям Фадля – Папковича.

**Ключевые слова**: изгиб пластины, изгиб полуполосы, функции Фадля – Папковича, аналитические решения.

УДК: 539.3+624.073

Введение. В работах [1]–[3] изучались свойства систем функций Фадля – Папковича, возникающих при решении двумерной краевой задачи теории упругости в прямоугольнике (полуполосе) с однородными граничными условиями по двум противоположным сторонам. Функции Фадля – Папковича комплекснозначны и не образуют базиса на отрезке в обычном смысле [1]. Поэтому разложения по ним невозможно построить, опираясь на классический аппарат теории базиса функций [4]. Решению краевой задачи предшествует изучение так называемых разложений Лагранжа [1]. Разложения Лагранжа являются аналогами разложений по тригонометрическим системам функций и играют такую же роль при решении краевых задач, какую тригонометрические ряды играют в решениях Файлона – Рибьера. Аналогичная ситуация

<sup>©</sup> Коваленко М. Д., Абруков Д. А., 2016

Коваленко Михаил Денисович

e-mail: kov08@inbox.ru, доктор физико-математических наук, ведущий научный сотрудник, Институт теории прогноза землетрясений и математической геофизики Российской академии наук, г. Москва, Россия.

Абруков Денис Александрович

e-mail: AbrukovDA@yandex.ru, кандидат физико-математических наук, доцент кафедры алгебры и геометрии, Чувашский государственный педагогический университет им. И. Я. Яковлева, г. Чебоксары, Россия.

Исследование выполнено при финансовой поддержке гранта РФФИ № 15-41-02-644 р\_поволжье\_а.

Поступила 12.03.2016

имеет место и в задаче изгиба тонких прямоугольных пластин, а также ее частного случая – изгиба полуполосы.

**1.** Постановка задачи. Рассмотрим пластину, отнесенную к декартовым координатам x, y. Дифференциальные уравнения равновесия можно записать в виде [5]

$$\begin{cases} \frac{\partial Q_x}{\partial x} + \frac{\partial Q_y}{\partial y} = -P(x,y),\\ \frac{\partial M_x}{\partial x} + \frac{\partial M_{xy}}{\partial y} = Q_x(x,y),\\ \frac{\partial M_{xy}}{\partial x} + \frac{\partial M_y}{\partial y} = Q_y(x,y), \end{cases}$$
(1.1)

где P(x,y) – произвольная поперечная нагрузка,  $Q_x$ ,  $Q_y$  – перерезывающие силы,  $M_x$ ,  $M_y$ ,  $M_{xy}$  – изгибающие и крутящий моменты.

Моменты и углы поворота  $\Phi_x$ ,  $\Phi_y$  можно выразить через прогиб w = w(x, y):

$$M_x(x,y) = -D\left[\frac{\partial^2 w}{\partial x^2} + \nu \frac{\partial^2 w}{\partial y^2}\right], \quad M_y(x,y) = -D\left[\frac{\partial^2 w}{\partial y^2} + \nu \frac{\partial^2 w}{\partial x^2}\right],$$
  

$$M_{xy}(x,y) = -M_{yx}(x,y) = -D(1-\nu)\frac{\partial^2 w}{\partial x \partial y}, \quad \Phi_x(x,y) = D\frac{\partial w}{\partial x}, \quad \Phi_y(x,y) = D\frac{\partial w}{\partial y},$$
(1.2)

где  $\nu$  – коэффициент Пуассона, а

$$D = \frac{E\rho^3}{12(1-\nu^2)}$$

– цилиндрическая жесткость пластины (E – модуль упругости,  $\rho$  – толщина пластины).

Кроме того,

$$Q_x = -D\frac{\partial}{\partial x}\nabla^2 w, \quad Q_y = -D\frac{\partial}{\partial y}\nabla^2 w, \tag{1.3}$$

где  $\nabla^2 = \frac{\partial^2}{\partial x^2} + \frac{\partial^2}{\partial y^2}$  – оператор Лапласа на плоскости.

Подставляя выражения (1.3) в первое из уравнений (1.1), получим основное дифференциальное уравнение теории изгиба пластин

$$D\nabla^2 \nabla^2 w = P(x, y). \tag{1.4}$$

Помимо обычных сил  $Q_x, Q_y$  вводятся также обобщенные в смысле Кирхгоффа перерезывающие силы

$$K_x = Q_x + \frac{\partial M_{xy}}{\partial y} = -D \left[ \frac{\partial^3 w}{\partial x^3} + (2 - \nu) \frac{\partial^3 w}{\partial x \partial y^2} \right],$$
  

$$K_y = Q_y + \frac{\partial M_{xy}}{\partial x} = -D \left[ \frac{\partial^3 w}{\partial y^3} + (2 - \nu) \frac{\partial^3 w}{\partial y \partial x^2} \right].$$
(1.5)

Будем строить решение, пользуясь методом начальных функций [6], позволяющим эффективно получать выражения для функций Фадля – Папковича. Основные соотношения метода имеют вид

$$W(x,y) = L_{WW}(y)W_0(x) + L_{W\Phi}(y)\Phi_0(x) + L_{WM}(y)M_0(x) + L_{WQ}(y)Q_0(x),$$
  

$$\Phi_y(x,y) = L_{\Phi W}(y)W_0(x) + L_{\Phi\Phi}(y)\Phi_0(x) + L_{\Phi M}(y)M_0(x) + L_{\Phi Q}(y)Q_0(x),$$
  

$$M_y(x,y) = L_{MW}(y)W_0(x) + L_{M\Phi}(y)\Phi_0(x) + L_{MM}(y)M_0(x) + L_{MQ}(y)Q_0(x),$$
  

$$K_y(x,y) = L_{QW}(y)W_0(x) + L_{Q\Phi}(y)\Phi_0(x) + L_{QM}(y)M_0(x) + L_{QQ}(y)Q_0(x),$$
  
(1.6)

где  $L_{WW}(h)$ ,  $L_{WM}(h)$  и т. д. – операторы метода начальных функций (см. [6]). Функции W(x, y),  $\Phi_y(x, y)$ ,  $M_y(x, y)$ ,  $K_y(x, y)$ , определенные при y = 0,

$$W_0(x) = Dw(x,0), \quad \Phi_0(x) = \frac{\partial W(x,0)}{\partial y}, M_0(x) = M_y(x,0), \quad Q_0(x) = K_y(x,0),$$
(1.7)

называются начальными. Зная начальные функции, по формулам (1.6), (1.7) можно найти основные факторы.

Рассмотрим полуполосу { П :  $|x| \ge 0, |y| \le h$  } шириной 2h с защемленными краями  $y = \pm h$ :

$$W(x, \pm h) = \Phi_y(x, \pm h) = 0$$
 (1.8)

и с некоторыми граничными условиями на торце x = 0.

С помощью формул (1.6) удовлетворим граничным условиям (1.8), которые примут вид:

$$L_{\Phi W}(\alpha, h)W_0(x) + L_{\Phi M}(\alpha, h)M_0(x) = 0, L_{WW}(\alpha, h)W_0(x) + L_{WM}(\alpha, h)M_0(x) = 0.$$
(1.9)

Здесь  $W_0(x) = Dw(x,0)$ ,  $M_0(x) = M_y(x,0)$  – начальные функции, определенные при y = 0,  $\alpha = d/dx$  – оператор дифференцирования.

Введем разрешающую функцию F(x) по формулам

$$W_0(x) = -L_{\Phi M}(\alpha, h)F(x), \ M_0(x) = L_{\Phi W}(\alpha, h)F(x).$$
(1.10)

При этом первое из уравнений (1.9) будет тождественно удовлетворено, а второе примет вид

$$[L_{WM}(\alpha, h)L_{\Phi W}(\alpha, h) - L_{WW}(\alpha, h)L_{\Phi M}(\alpha, h)]F(x) = 0.$$
(1.11)

Раскрывая выражения для дифференциальных операторов, получим обыкновенное дифференциальное уравнение бесконечного порядка

$$\left(\frac{2\alpha h + \sin 2\alpha h}{4\alpha}\right)F(x) = 0.$$
(1.12)

Будем искать его решение в виде

$$F(x) = e^{\lambda x}.\tag{1.13}$$

Подставляя (1.13) в (1.11), получим трансцендентное характеристическое уравнение

$$\frac{L(\lambda,h)}{\lambda} = 0, \tag{1.14}$$

$$L(\lambda, h) = \frac{1}{4} \left( 2\lambda h + \sin 2\lambda h \right). \tag{1.15}$$

Уравнение (1.15) имеет бесконечное множество комплексных корней  $\{\pm \lambda_k, \pm \bar{\lambda}_k\} = \Lambda$ , k = 1, 2... Ниже для иллюстрации приведены значения пяти корней уравнения (1.15) при  $h = 1, \nu = \frac{1}{3}$ , принадлежащих первой координатной четверти (табл. 1).

Для определения точных значений  $\lambda_k$  можно воспользоваться асимптотической формулой

$$\lambda_k \approx \frac{1}{h} \left[ k\pi - \frac{\pi}{4} - \frac{\ln(4k\pi - \pi)}{4k\pi} \right] + i\frac{1}{h} \left[ \frac{\ln(4k\pi)}{2} - \frac{\ln(4k\pi - \pi)}{4k\pi} \right].$$

Таблица 1

$\mathbb{N}_{\underline{0}}$ корня $\lambda_k$	$Re\lambda_k$	$Im\lambda_k$
1	2.10619611524533	1.12536430580093
2	5.356268698639631	1.551574372912625
3	8.536682426575915	1.77554367351104
4	11.69917761282565	1.929404496552787
5	14.85405991263802	2.046852462382667

Итак, решение уравнения (1.11) имеет вид

$$F(x) = \sum_{k=1}^{\infty} \left( A_k e^{\lambda_k x} + \bar{A}_k e^{\bar{\lambda}_k x} \right) \ (\lambda_k \in \Lambda).$$
(1.16)

Подставляя (1.16) в формулы (1.9), найдем начальные функции, а затем по формулам (1.6) – прогиб, углы поворота и моменты ( $Re\lambda_k < 0$ , W(x, y) = Dw(x, y)):

$$W(x,y) = \sum_{k=1}^{\infty} A_k \omega(\lambda_k, y, h) e^{\lambda_k x} + \bar{A}_k \omega(\bar{\lambda}_k, y, h) e^{\bar{\lambda}_k x} ,$$

$$\Phi_x(x,y) = \sum_{k=1}^{\infty} A_k \lambda_k \omega(\lambda_k, y, h) e^{\lambda_k x} + \bar{A}_k \bar{\lambda}_k \omega(\bar{\lambda}_k, y, h) e^{\bar{\lambda}_k x} ,$$

$$\Phi_y(x,y) = \sum_{k=1}^{\infty} A_k \varphi_y(\lambda_k, y, h) e^{\lambda_k x} + \bar{A}_k \varphi_y(\bar{\lambda}_k, y, h) e^{\bar{\lambda}_k x} ,$$

$$M_x(x,y) = \sum_{k=1}^{\infty} A_k m_x(\lambda_k, y, h) e^{\lambda_k x} + \bar{A}_k m_x(\bar{\lambda}_k, y, h) e^{\bar{\lambda}_k x} ,$$

$$M_y(x,y) = \sum_{k=1}^{\infty} A_k m_y(\lambda_k, y, h) e^{\lambda_k x} + \bar{A}_k m_y(\bar{\lambda}_k, y, h) e^{\bar{\lambda}_k x} ,$$

$$M_{xy}(x,y) = \sum_{k=1}^{\infty} A_k m_{xy}(\lambda_k, y, h) e^{\lambda_k x} + \bar{A}_k m_{xy}(\bar{\lambda}_k, y, h) e^{\bar{\lambda}_k x} ,$$

где

$$\begin{split} \omega(\lambda_k, y, h) &= \frac{1}{2} \left[ \lambda_k y \sin \lambda_k h \sin \lambda_k y + (\sin \lambda_k h + \lambda_k h \cos \lambda_k h) \cos \lambda_k y \right]; \\ \varphi_x(\lambda_k, y, h) &= \frac{\lambda_k}{2} \left\{ \lambda_k y \sin \lambda_k h \sin \lambda_k y + (\sin \lambda_k h + \lambda_k h \cos \lambda_k h) \cos \lambda_k y \right\}; \\ \varphi_y(\lambda_k, y, h) &= -\frac{\lambda_k^2}{2} \left[ h \cos \lambda_k h \sin \lambda_k y - y \sin \lambda_k h \cos \lambda_k y \right]; \\ m_x(\lambda_k, y, h) &= \frac{\lambda_k^2}{2} \left\{ (\nu - 1) \lambda_k \sin \lambda_k h \sin \lambda_k y - (1.18) - \left[ (\nu + 1) \sin \lambda_k h - (\nu - 1) \lambda_k h \cos \lambda_k h \right] \cos \lambda_k y \right\}; \\ m_y(\lambda_k, y, h) &= -\frac{\lambda_k^2}{2} \left( (\nu - 1) \lambda_k y \sin \lambda_k h \sin \lambda_k y + \left[ (\nu + 1) \sin \lambda_k h + (\nu - 1) \lambda_k h \cos \lambda_k h \right] \cos \lambda_k y \right]; \\ m_{xy}(\lambda_k, y, h) &= -\frac{\lambda_k^3}{2} (\nu - 1) \left\{ h \cos \lambda_k h \sin \lambda_k y - y \sin \lambda_k h \cos \lambda_k y \right\} \\ - \phi_{\text{УНКЦИИ}} \Phi_{\text{АДЛЯ}} - \Pi_{\text{АЛКОВИЧА}}. \end{split}$$

Функции (1.18) назовем *s*-представлением функций Фадля – Папковича. Если же разрешающую функцию F(x) вводить по формулам:

$$W_0(x) = -L_{WM}(\alpha, h)F(x), \ M_0(x) = L_{WW}(\alpha, h)F(x),$$
(1.19)

то получим другие выражения для функций Фадля – Папковича, которые назовем с-представлением функций Фадля – Папковича.

На продольных границах  $y = \pm h$  полуполосы граничные условия (1.8) удовлетворяются автоматически. Удовлетворяя с помощью выражений (1.17) граничным условиям, заданным на торце полуполосы x = 0, приходим к задаче определения коэффициентов  $A_k$ ,  $\bar{A}_k$  из двух разложений по двум системам функций Фадля-Папковича, например:

$$M_{x}(y) = \sum_{k=1}^{\infty} A_{k}m_{x}(\lambda_{k}, y, h) + \bar{A}_{k}m_{x}(\bar{\lambda}_{k}, y, h),$$
  

$$M_{xy}(y) = \sum_{k=1}^{\infty} A_{k}m_{xy}(\lambda_{k}, y, h) + \bar{A}_{k}m_{xy}(\bar{\lambda}_{k}, y, h),$$
(1.20)

где  $M_x(y) = M_x(0, y), M_{xy}(y) = M_{xy}(0, y)$  – заданные при x = 0 изгибающий и крутящий моменты. Коэффициенты  $A_k$  находятся из системы (1.20), как и в работах [7]–[9], с помощью функций, биортогональных к функциям Фадля – Папковича.

**2. Биортогональные функции.** Построим функции  $M_{xk}(y)$ ,  $M_{xyk}(y)$ , биортогональные к функциям Фадля – Папковича (1.18). Функции, получающиеся из функций Фадля – Папковича путем замены  $\lambda_k$  комплексным параметром  $\lambda$ , называются порождающими [7], [10].

Как и в статьях [7], [10], биортогональные функции будем искать как решения уравнений, полагая в них  $\lambda$  вещественным:

$$\int_{-\infty}^{\infty} m_x(\lambda, y, h) M_{xk}(y) dy = \frac{\lambda^2 L(\lambda, h)}{\lambda^2 - \lambda_k^2}; \int_{-\infty}^{\infty} m_{xy}(\lambda, y, h) M_{xyk}(y) dy = \frac{\lambda^3 L(\lambda, h)}{\lambda^2 - \lambda_k^2}.$$
 (2.1)

Для комплексных значений  $\lambda$ , в частности при  $\lambda = \lambda_k \in \Lambda$ , прямую интегрирования в формулах (2.1) надо заменить *T*-образным контуром *T*, лежащим в плоскости комплексного переменного z = x + iy и составленным из отрезка мнимой оси  $y \in [-h, h]$ и луча  $x \in (-\infty, 0]$  [7], [10].

При  $\lambda \to \lambda_k$ , в соответствии с асимптотическим равенством [11]

$$f(\lambda) - f(\lambda_k) = f'(\lambda_k) (\lambda - \lambda_k),$$

из формул (2.1) получаются следующие соотношения биортогональности:

$$\int_{T} m_{x}(\lambda_{m}, y, h) M_{xk}(y) dy = \begin{cases} \lambda_{k}^{2} M_{k} \Pi \mathrm{pu} & \lambda_{m} = \lambda_{k}; \\ 0 & \Pi \mathrm{pu} & \lambda_{m} \neq \lambda_{k}, \end{cases}$$

$$\int_{T} m_{xy}(\lambda_{m}, y, h) M_{xyk}(y) dy = \begin{cases} \lambda_{k}^{3} M_{k} \Pi \mathrm{pu} & \lambda_{m} = \lambda_{k}; \\ 0 & \Pi \mathrm{pu} & \lambda_{m} \neq \lambda_{k}, \end{cases}$$
(2.2)

где

$$M_k = \frac{\lambda_k L'(\lambda_k, h)}{2} = \frac{\lambda_k h \cos^2(\lambda_k h)}{2}, \qquad (0.1)$$

а  $L'(\lambda_k, h)$  – производная функции  $L(\lambda, h)$  при  $\lambda = \lambda_k$ .

Понятие биортогональности включает в себя также равенства вида (k, m – любые)

$$\int_{T} m_x(\bar{\lambda}_m, y, h) \bar{M}_{xk}(y) dy = \begin{cases} \bar{\lambda}_k^2 \bar{M}_k & \text{при } \bar{\lambda}_k = \bar{\lambda}_m; \\ 0 & \text{при } \bar{\lambda}_k \neq \bar{\lambda}_m \end{cases}$$
(2.4)

И

$$\int_{T} m_x(\bar{\lambda}_m, y, h) M_{xk}(y) dy = \int_{T} m_x(\lambda_m, y, h) \bar{M}_{xk}(y) dy = 0.$$
(2.5)

Они сразу следуют из формул (2.1), (2.2).

Ниже понадобятся разложения порождающих функций и функции  $L(\lambda, h)$  в ряды по степеням параметра  $\lambda$ :

$$L(\lambda, h) = h\lambda - \frac{h^3}{3}\lambda^3 + \dots;$$

$$m_x(\lambda, y, h) = -h\lambda^3 + \frac{h(2h^2 + 3\nu y^2 - \nu h^2)^2}{6}\lambda^5 + \dots$$

$$m_{xy}(\lambda, y, h) = \frac{hy(h^2 - y^2)(\nu - 1)}{6}\lambda^6 + \frac{hy(h^4 - y^4)(\nu - 1)}{60}\lambda^8 + \dots$$
(2.6)

Биортогональные функции  $M_{xk}(y)$ ,  $M_{xyk}(y)$  можно представить в виде суммы финитных, равных нулю вне отрезка  $|y| \le h$ , и не финитных частей [7], [10]. Финитные части имеют вид  $(|y| \le h, k = 1, 2, ...)$ :

$$m_{xk}(y) = -\frac{\cos(\lambda_k y)}{2(\nu - 1)\lambda_k \sin(\lambda_k h)}, \quad m_{xyk}(y) = \frac{\sin(\lambda_k y)}{2(\nu - 1)\sin(\lambda_k h)}.$$
 (2.7)

Простой способ их построения указан в статье [10].

**3.** Решение краевой задачи. Пусть на торце x = 0 полуполосы  $\{\Pi : |x| \ge 0, |y| \le h\}$  задан изгибающий момент  $M_x(y) = M_x(0, y)$ , а крутящий момент  $M_{xy}(y) = M_{xy}(0, y) = 0$ . Тогда система уравнений (1.20) примет вид

$$M_x(y) = \sum_{k=1}^{\infty} A_k m_x(\lambda_k, y, h) + \bar{A}_k m_x(\bar{\lambda}_k, y, h),$$
  

$$0 = \sum_{k=1}^{\infty} A_k m_{xy}(\lambda_k, y, h) + \bar{A}_k m_{xy}(\bar{\lambda}_k, y, h).$$
(3.1)

Умножая равенства (3.1) соответственно на  $M_{xk}(y) + \bar{M}_{xk}(y)$  и  $M_{xyk}(y) + \bar{M}_{xyk}(y)$ и интегрируя обе части полученных равенств по контуру *T*, с учетом соотношений (2.2), (2.4), (2.5) для каждого номера k = 1, 2, ..., получим систему алгебраических уравнений (см. (2.3), (2.7))

$$w_k^* = A_k M_k + \bar{A}_k \bar{M}_k, 0 = \lambda_k A_k M_k + \bar{\lambda}_k \bar{A}_k \bar{M}_k,$$
(3.2)

где

$$w_k^* = w_k + \bar{w}_k, \tag{3.3}$$

$$w_k = \int_{-h}^{h} M_x(y) m_{xk}(y) dy, \quad \bar{w}_k = \int_{-h}^{h} M_x(y) \bar{m}_{xk}(y) dy.$$
(3.4)

Поочередно умножая первое уравнение системы (3.2) на  $\bar{\lambda}_k$  и  $\lambda_k$  и вычитая второе уравнение, для каждого номера k = 1, 2, ... получим решение системы (3.2)

$$A_k = -\frac{w_k^* \lambda_k}{\left(\lambda_k - \bar{\lambda}_k\right) M_k}, \quad \bar{A}_k = \frac{w_k^* \lambda_k}{\left(\lambda_k - \bar{\lambda}_k\right) \bar{M}_k}.$$
(3.5)

Дальнейшее построение решений состоит в подстановке выражений (3.5) в равенства (1.17) и последующем выделении по аналогии с работами [12], [13] нуль-рядов. В результате получим выражения для прогиба, углов поворота и моментов в полуполосе  $(a_k = Re\lambda_k, b_k = Im\lambda_k, a_k < 0)$ :

$$W(x,y) = \sum_{k=1}^{\infty} 2Re \left\{ \frac{\omega(\lambda_k, y, h)}{M_k} w_k C(x) \right\}; \Phi_x(x, y) = \sum_{k=1}^{\infty} 2Re \left\{ \frac{\varphi_x(\lambda_k, y, h)}{\lambda_k M_k} w_k S(x) \right\};$$
$$\Phi_y(x, y) = \sum_{k=1}^{\infty} 2Re \left\{ \frac{\varphi_y(\lambda_k, y, h)}{M_k} w_k C(x) \right\};$$
$$M_x(x, y) = \sum_{k=1}^{\infty} 2Re \left\{ \frac{m_x(\lambda_k, y, h)}{M_k} w_k C(x) \right\};$$
(3.6)

$$M_{y}\left(x,y\right) = \sum_{k=1}^{\infty} 2Re\left\{\frac{m_{y}\left(\lambda_{k},y,h\right)}{\lambda_{k}^{2}M_{k}}w_{k}T(x)\right\}; M_{xy}\left(x,y\right) = \sum_{k=1}^{\infty} 2Re\left\{\frac{m_{xy}\left(\lambda_{k},y,h\right)}{\lambda_{k}M_{k}}w_{k}S(x)\right\},$$
rge

$$C(x) = \left\{ \cos(b_k x) - \frac{a_k \sin(b_k x)}{b_k} \right\} e^{a_k x}; \quad S(x) = -(a_k^2 + b_k^2) \frac{\sin(b_k x)}{b_k} e^{a_k x};$$
$$T(x) = -(a_k^2 + b_k^2) \left\{ \cos(b_k x) + \frac{a_k \sin(b_k x)}{b_k} \right\} e^{a_k x}.$$

На основании зависимостей (1.1) и (1.5) получим:

$$Q_x(x,y) = \frac{\partial M_x}{\partial x} + \frac{\partial M_{xy}}{\partial y}, \ Q_y(x,y) = \frac{\partial M_y}{\partial y} + \frac{\partial M_{xy}}{\partial x}, \tag{3.7}$$

$$K_x = Q_x + \frac{\partial M_{xy}}{\partial y} = \frac{\partial M_x}{\partial x} + 2\frac{\partial M_{xy}}{\partial y},$$
  

$$K_y = Q_y + \frac{\partial M_{xy}}{\partial x} = \frac{\partial M_y}{\partial y} + 2\frac{\partial M_{xy}}{\partial x}.$$
(3.8)

Подставляя выражения (3.6) в равенства (3.7), (3.8), получим формулы для перерезывающих сил  $Q_x(x,y), Q_y(x,y)$  и  $K_x(x,y), K_y(x,y)$ :

$$\begin{split} Q_x\left(x,y\right) &= \sum_{k=1}^{\infty} 2Re\left\{\frac{\lambda_k m_x\left(\lambda_k,y,h\right) \cdot dC(x)/dx + S(x) \cdot dm_{xy}\left(\lambda_k,y,h\right)/dy}{\lambda_k M_k}w_k\right\},\\ Q_y\left(x,y\right) &= \sum_{k=1}^{\infty} 2Re\left\{\frac{T(\lambda_k,x,l) \cdot dm_y\left(\lambda_k,y,h\right)/dy + \lambda_k m_{xy}\left(\lambda_k,y,h\right) \cdot dS(x)/dx}{\lambda_k^2 M_k}w_k\right\},\\ K_x\left(x,y\right) &= Q_x\left(x,y\right) + \sum_{k=1}^{\infty} 2Re\left\{\frac{dm_{xy}\left(\lambda_k,y,h\right)/dy}{\lambda_k M_k}w_k S(x)\right\},\\ K_y\left(x,y\right) &= Q_y\left(x,y\right) + \sum_{k=1}^{\infty} 2Re\left\{\frac{m_{xy}\left(\lambda_k,y,h\right)}{\lambda_k M_k}w_k \cdot dS(x)/dx\right\}.\end{split}$$

**Пример.** Пусть h = 1,  $M_x(y) = y^4 - 1$ ,  $2y^2h^2 + 0$ ,  $2h^4$ . На рис. 1–4 показаны кривые распределения прогиба, моментов и перерезывающих сил на торце полуполосы.



Рис. 1



Рис. 2



Рис. 3





Заключение. Впервые дано точное аналитическое решение краевой задачи изгиба полуполосы, продольные стороны которой защемлены, а на торце задан изгибающий момент. Как и в случае плоской задачи теории упругости [7]–[9], решение строится в виде разложений по функциям Фадля – Папковича (однородным решениям), по существу, по той же схеме, что и решение в тригонометрических рядах. Искомые коэффициенты разложений находятся с помощью систем функций, биортогональных к функциям Фадля – Папковича.

## ЛИТЕРАТУРА

[1] Коваленко М. Д. Разложения Лагранжа и нетривиальные представления нуля по однородным решениям // Доклады РАН. 1997. Т. 352. № 4. С. 480–482.

[2] Коваленко М. Д., Шуляковская Т. Д. Разложения по функциям Фадля – Папковича в полосе. Основы теории // Известия РАН. Механика твердого тела. 2011. № 5. С. 78–98. [3] Коваленко М. Д., Меньшова И. В. Разложения Лагранжа по функциям Фадля – Папковича в обратно-симметрической задаче теории упругости для прямоугольной полуполосы // Вестник Чувашского государственного педагогического университета им. И. Я. Яковлева. Серия: Механика предельного состояния. 2013. № 1(15). С. 81–90.

[4] Кашин Б. С., Саакян А. А. Ортогональные ряды. М.: АФЦ, 1999. 560 с.

[5] Тимошенко С. П., Войновский-Кригер С. Пластины и оболочки. М.: Наука, 1966. 636 с.

[6] Власов В. В. Метод начальных функций в задачах теории упругости и строительной механики. М.: Стройиздат, 1975. 224 с.

[7] Коваленко М. Д., Шуляковская Т. Д. // Известия РАН. Механика твердого тела. 2011. № 5. С. 78–98.

[8] Коваленко М. Д., Меньшова И. В., Шуляковская Т. Д. // Известия РАН. Механика твердого тела. 2013. № 5. С. 136–158.

[9] Коваленко М. Д., Меньшова И. В. Аналитические решения двумерных краевых задач теории упругости в конечных областях с угловыми точками границы. Чебоксары: Чуваш. гос. пед. ун-т, 2014. 123 с.

[10] Коваленко М. Д., Меньшова И. В., Шуляковская Т. Д. Разложения по функциям Фадля – Папковича. Примеры решений в полуполосе // Известия РАН. Механика твердого тела. 2013. № 5. С. 136–158.

[11] Фихтенгольц Г. М. Курс дифференциального и интегрального исчисления. Т. І. М.: ФМЛ, 1962. 608 с.

[12] Абруков Д. А. Изгиб полуполосы со свободными продольными краями, на торце которой заданы изгибающий момент и обобщенная поперечная сила. Точное решение краевой задачи // Вестник Чувашского государственного педагогического университета им. И. Я. Яковлева. Серия: Механика предельного состояния. 2014. № 4(22). С. 94–114.

[13] Коваленко М. Д., Клейн Н. В. Однородные решения теории упругости. Биортогональные разложения // Механика композиционных материалов и конструкций. 2005. Т. 11. № 3. С. 393–408.

M. D. Kovalenko<sup>1</sup>, D. A. Abrukov<sup>2</sup>

## BEND CLAMPED ON THE LONG SIDES SEMI-STRIP, AT WHICH END-WALL A BENDING MOMENT IS GIVEN. THE EXACT SOLUTION OF THE BOUNDARY VALUE PROBLEM

<sup>1</sup>Institute of Earthquake Prediction Theory and Mathematical Geophysics, Russian Academy of Sciences, Moscow, Russia

<sup>2</sup>I. Yakovlev Chuvash State Pedagogical University, Cheboksary, Russia

**Abstract.** The exact analytical solution of a boundary value problem of a bend of a semi-strip which long sides are clamped, and at an end-wall the bending moment is set. The solution is submitted in series on Fadle – Papkovich functions. Required coefficients of series are by means of systems of functions, biorthogonal to Fadle – Papkovich functions.

Keywords: plate bending, semi-strip bending, Fadle – Papkovich functions, analytical solutions.

## REFERENCES

[1] Kovalenko M. D. Razlozhenija Lagranzha i netrivial'nye predstavlenija nulja po odnorodnym reshenijam // Doklady RAN. 1997. T. 352. № 4. S. 480–482. (in Russian).

[2] Kovalenko M. D., Shuljakovskaja T. D. Razlozhenija po funkcijam Fadlja – Papkovicha v polose. Osnovy teorii // Izvestija RAN. Mehanika tverdogo tela. 2011.  $\mathbb{N}$  5. S. 78–98. (in Russian).

[3] Kovalenko M. D., Men'shova I. V. Razlozhenija Lagranzha po funkcijam Fadlja – Papkovicha v obratno-simmetricheskoj zadache teorii uprugosti dlja prjamougol'noj polupolosy // Vestnik Chuvashskogo gosudarstvennogo pedagogicheskogo universiteta im. I. Ja. Jakovleva. Serija: Mehanika predel'nogo sostojanija. 2013. № 1(15). S. 81–90. (in Russian).

[4] Kashin B. S., Saakjan A. A. Ortogonal'nye rjady. M.: AFC, 1999. 560 s. (in Russian).

[5] Timoshenko S. P., Vojnovskij-Kriger S. Plastiny i obolochki. M.: Nauka, 1966. 636 s. (in Russian).

[6] Vlasov V. V. Metod nachal'nyh funkcij v zadachah teorii uprugosti i stroitel'noj mehaniki. M.: Strojizdat, 1975. 224 s. (in Russian).

[7] Kovalenko M. D., Shuljakovskaja T. D. // Izvestija RAN. Mehanika tverdogo tela. 2011. № 5. S. 78–98. (in Russian).

[8] Kovalenko M. D., Men'shova I. V., Shuljakovskaja T. D. // Izvestija RAN. Mehanika tverdogo tela. 2013. № 5. S. 136–158. (in Russian).

[9] Kovalenko M. D., Men'shova I. V. Analiticheskie reshenija dvumernyh kraevyh zadach teorii uprugosti v konechnyh oblastjah s uglovymi tochkami granicy. Cheboksary: Chuvash. gos. ped. un-t, 2014. 123 s. (in Russian).

Kovalenko Mikhail Denisovich, Dr. Sci. Phys. & Math., Professor, Institute of Earthquake Prediction Theory and Mathematical Geophysics, Russian Academy of Sciences, Moscow, Russia. *Abrukov Denis Alexandrovich*, Candidate of Phys.&Math., Assoc. Professor, Department of Algebra and Geometry, I. Yakovlev Chuvash State Pedagogical University, Cheboksary, Russia.

[10] Kovalenko M. D., Men'shova I. V., Shuljakovskaja T. D. Razlozhenija po funkcijam Fadlja – Papkovicha. Primery reshenij v polupolose // Izvestija RAN. Mehanika tverdogo tela. 2013.  $\mathbb{N}$  5. S. 136–158. (in Russian).

[11] Fihtengol'c G. M. Kurs differencial'nogo i integral'nogo ischislenija. T. I. M.: FML, 1962. 608 s. (in Russian).

[12] Abrukov D. A. Izgib polupolosy so svobodnymi prodol'nymi krajami, na torce kotoroj zadany izgibajushhij moment i obobshhennaja poperechnaja sila. Tochnoe reshenie kraevoj zadachi // Vestnik Chuvashskogo gosudarstvennogo pedagogicheskogo universiteta im. I. Ja. Jakovleva. Serija: Mehanika predel'nogo sostojanija. 2014. № 4(22). S. 94–114. (in Russian).

[13] Kovalenko M. D., Klejn N. V. Odnorodnye reshenija teorii uprugosti. Biortogonal'nye razlozhenija // Mehanika kompozicionnyh materialov i konstrukcij. 2005. T. 11.  $\mathbb{N}_{2}$  3. C. 393–408. (in Russian).